

Algèbres de Lie classiques

Charles Cochet

Choisissons une algèbre de Lie \mathfrak{g} semi-simple complexe. Soit \mathfrak{h} une sous-algèbre de Cartan de \mathfrak{g} fixée. Définissons pour $\alpha \in \mathfrak{h}^*$ le sous-espace $\mathfrak{g}_\alpha = \{X \in \mathfrak{g}; [H, X] = \alpha(H)X \ \forall H \in \mathfrak{h}\}$. Alors α est appelée racine si $\mathfrak{g}_\alpha \neq \{0\}$. L'ensemble des racines est noté Δ et l'on a la décomposition $\mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \bigoplus_{\alpha \in \Delta} \mathfrak{g}_\alpha$. Le \mathbb{R} -espace vectoriel de \mathfrak{h}^* engendré par Δ est $\mathfrak{h}_0 = V$.

Fixons une notion de positivité sur Δ et l'ordre qui en résulte; les racines positives forment alors un ensemble noté Δ^+ . Une racine α est simple si $\alpha > 0$ et ne se décompose pas sous la forme $\alpha = \beta_1 + \beta_2$ avec β_1 et β_2 positives. Leur ensemble est noté Π , il est de cardinal $r = \dim(V)$ et ses éléments $\alpha_1, \dots, \alpha_r$ sont linéairement indépendants. Toute racine se décompose sous la forme d'une somme à coefficients entiers tous de même signe des racines simples.

Les poids fondamentaux sont les $\omega_i^\vee \in \mathfrak{h}^*$ définis par $\langle \alpha_i, \omega_j^\vee \rangle = \frac{|\alpha_i|^2}{2} \delta_{i,j}$. La matrice de Cartan est définie par $A = (\langle \alpha, \beta \rangle)_{\alpha, \beta \in \Pi}$. La plus grande racine est écrite sous la forme d'un r -uplet indiquant la décomposition en termes des racines simples $\alpha_1, \dots, \alpha_r$. Soit $\rho = \frac{1}{2} \sum_{\alpha > 0} \alpha$.

La base canonique de \mathbb{C}^{r+1} est notée $(e_i)_i$ et sa base duale $(e^i)_i$. La base canonique de \mathfrak{gl}_{r+1} est $(E_{i,j})_{i,j}$. Une base de l'algèbre des matrices diagonales est $(E_{i,i})_i$, sa base duale est notée $(E^{i,i})_i$.

Les représentations irréductibles de \mathfrak{g} sont les $V(a_1, \dots, a_r)$ de plus haut poids $a_1 \omega_1^\vee + \dots + a_r \omega_r^\vee$. Seuls les cas $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{C})$ et $\mathfrak{sl}_3(\mathbb{C})$ sont faciles à traiter.

Regardons \mathfrak{g} comme une algèbre réelle. Une algèbre réelle \mathfrak{g}_0 telle que $\mathfrak{g} = \mathfrak{g}_0 \oplus i\mathfrak{g}_0$ est dite *forme réelle* de \mathfrak{g} ; on a $\mathfrak{g} = \mathbb{C} \otimes_{\mathbb{R}} \mathfrak{g}_0$, et \mathfrak{g} semi-simple ssi \mathfrak{g}_0 l'est.

Étudions les types A, B, C et D qui forment *les algèbres de Lie classiques*.

1 Type A_r

L'algèbre $\mathfrak{g} = \mathfrak{sl}_{r+1}(\mathbb{C})$ des matrices de trace nulle est de dimension $r(r+2)$ sur \mathbb{C} .

L'algèbre \mathfrak{h} est l'ensemble des matrices diagonales à trace nulle; on peut l'assimiler à l'hyperplan $V = \{v \in \mathbb{C}^{r+1}; \langle v, e_1 + \dots + e_{r+1} \rangle = 0\}$ (somme des coordonnées nulles) en identifiant e_i et $E_{i,i}$, ce que nous ferons désormais. Définissons $\alpha_{i,j} = e^i - e^j \in \mathfrak{h}^*$ pour $i \neq j$.

Les racines sont $\Delta = \{\alpha_{i,j} = e^i - e^j; 1 \leq i \neq j \leq r+1\}$, au nombre de $r(r+1)$.

Les racines positives sont $\Delta^+ = \{e^i - e^j; i < j\}$.

Les racines simples sont $\Pi = \{\alpha_1 = e^1 - e^2, \dots, \alpha_r = e^r - e^{r+1}\}$.

Poids fondamentaux : $\omega_i^\vee = e^1 + \dots + e^i$.

$\rho = \frac{r}{2}e^1 + \frac{r-2}{2}e^2 + \dots + \frac{-r}{2}e^{r+1}$.

Plus grande racine : $e^1 - e^{r+1} = (11 \dots 1)$.

Treillis des poids : engendré par les arêtes d'un r -simplexe régulier centré en l'origine.

La chambre de Weyl est $\{a_1 \omega_1^\vee + \dots + a_r \omega_r^\vee; a_1, \dots, a_r \geq 0\}$.

Forme de Killing : $K(\sum_i a_i e_i, \sum_i b_i e_i) = 2r \sum_i a_i b_i$.

$H_{\alpha_{i,j}} = e_i - e_j$.

Groupe de Weyl : $W = \mathfrak{S}_{r+1}$, engendré par les $s_i = (i, i+1)$ et d'ordre $(r+1)!$.

La construction de Weyl permet d'obtenir un lien entre les polynômes de Schur S_λ et les représentations de \mathfrak{g} . Associons à (a_1, \dots, a_r) la partition $\lambda = (a_1 + \dots + a_r, a_2 + \dots + a_r, \dots, a_r)$ et le diagramme d'Young construit sur λ (en clair, $a_i = \lambda_i - \lambda_{i+1}$ est la différence de longueur de deux rangées). Alors le produit tensoriel $V(\lambda) \otimes V(\mu)$ se décompose selon la règle de Littlewood-Richardson : $V(\lambda) \otimes V(\mu) = \sum_\nu c_{\lambda, \mu}^\nu V(\nu)$ où $c_{\lambda, \mu}^\nu$ est le nombre façons de passer de λ à ν par une μ -extension stricte. Grâce à cela, nous obtenons $\text{ch}(V(\lambda)) = S_\lambda$ et

$$\dim(V(a_1, \dots, a_r)) = \prod_{1 \leq i < j \leq r+1} \frac{(a_i + \dots + a_{j-1}) + j - i}{j - i}.$$

Des formes réelles : $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{R})$, $\mathfrak{su}(n)$ (anti-hermitienne de trace nulle), $\mathfrak{su}(p, q)$ ($\begin{pmatrix} A & B \\ B^* & C \end{pmatrix}$ de trace nulle avec A et C antihermitiennes). Une forme réelle compacte : $\mathfrak{su}(n)$.

$$A_r = \begin{pmatrix} 2 & -1 & & & & \\ -1 & 2 & \ddots & & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & & \\ & & \ddots & \ddots & 2 & -1 \\ & & & & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

