

Calculatorul Analogic MAC-1.

(Premiul Ministerului Invatamantului, pentru cercetare, 1965)

Autori: sl.dr.ing. Adrian Petrescu, asist. ing. Petre Dimo, asist. ing. Ivan Sipos.

Catedra de Automatizari, Facultatea de Energetica, Institutul Politehnic Bucuresti.

In perioada 1964-1965, la Catedra de Automatizari, condusa de catre prof. ing. Corneliu Penescu, membru corespondent al Academiei Romane, prorector al Institutului Politehnic, colectivul, care desfasura activitatile didactice din cadrul disciplinelor din domeniul calculatoarelor, a primit sarcina de a proiecta si realiza practic un calculator analogic.

Activitati legate de calculatoarele analogice au mai fost desfasurate in perioada 1959-1964 si la Catedra de Tuburi si Circuite Electronice, din Facultatea de Electronica si Telecomunicatii. Acestea s-au referit la proiectarea si realizarea unui simulator pentru un reactor nuclear, cat si la incercarea de constructie a unui calculator analogic. Aceste activitati s-au concretizat prin studii si modele de laborator.

Colectivul de la Catedra de Automatizari a fost constituit din: sl.dr.ing. Adrian Petrescu, responsabil, asist. ing. Petre Dimo si asist.ing Ivan Sipos. In ultima faza a realizarii echipamentului, grupul a beneficiat, pentru partea de automatizare a sursei de alimentare, de experienta asist. ing. Mihai Ceaparu.

In perioada amintita, era deja operational, la Institutul de Energetica al Academiei, calculatorul MECAN, realizat de catre un grup de cercetatori condus de ing. Vasile Mihai Popov, membru corespondent al Academiei Romane. De asemenea, poate fi amintita constructia unui calculator analogic, in cadrul Academiei Tehnice Militare.

MAC-1 (Masina Analogica de Calcul-1), prezentata in figura 1, era constituita dintr-un ansamblu de 30 amplificatoare operationale, cu tuburi electronice, un sistem de comanda, un panou de programare, impedante operationale, elemente neliniare, sursa de alimentare, echipamente de vizualizare, masurare si inregistrare.



fig. 1. MAC-1, vedere parciala

Amplificatoarele operationale (fig.2) au fost proiectate pentru a asigura amplificari in gama de frecventa: 0 – 1 kHz. Principala problema a constituit-o amplificarea la frecvențe joase, practic in curent continuu. In acest scop s-a realizat un canal de amplificare in curent continuu, cu chopper, bazat pe un releu electromagnetic, bipozitional, cu contacte lucrând in modul cu acoperire. Acest canal de amplificare, de joasă frecvență, asigura un coeficient de amplificare de circa 1000. Coeficientul de amplificare pe ansamblu, in bucla deschisa, la frecvența de 20Hz atingea valoarea de 90.000, iar la 100 Hz valoarea de 9.000.

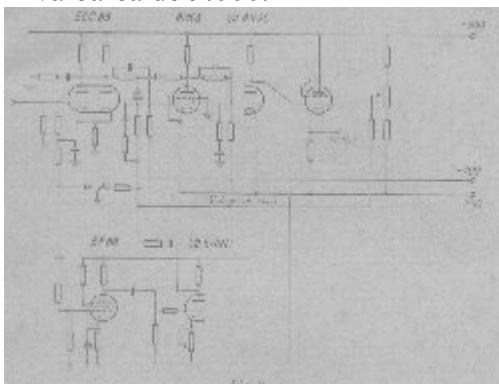


fig.2. Schema amplificatorului operational.

Mai jos se prezinta cateva din performantele amplificatorului [1]:

- deriva in regim de inversor, avand in reactie o rezistenta de $1\text{ M}\Omega$: $100\text{ }\mu\text{V}/8\text{ ore}$;
- deriva in regim de integrator ($1\text{ M}\Omega$, $1\text{ }\mu\text{F}$): $8\text{ mV}/100\text{ s}$;
- zgomot: $< 4\text{ mV}$;
- amplificarea in cc: 225.000 ;
- amplificarea canalului cu chopper: 1.000 ;
- domeniul de variație a tensiuni la ieșire, la o sarcină de $5\text{ k}\Omega$: $+/- 100\text{ V}$;

Au fost realizate 30 de amplificatoare operationale, sub forma unor blocuri amovibile, prevazute cu conectori.

Sistemul de comanda [2] asigura controlul simultan asupra tuturor elementelor operationale, care se potrăuți găsi în una din următoarele stări: execuție/pornit, intrerupt/memorare, revenire la condițiile initiale/oprire (fig.3).

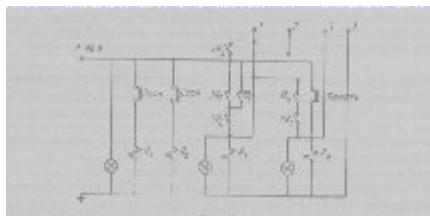


fig.3. Comanda regimurilor de lucru.

Sistemul a fost realizat cu relee electomagnetic, utilizate în telefonia și produse la Intreprinderea Electromagnetica – Bucuresti. Alimentarea sistemului de comandă se efectua de la o sursă de 48 V .

Intrucât cele 30 amplificatoare operationale au fost amplasate sub forma a două grupuri de cinci amplificatoare, sistemul de comandă a fost astfel structurat încât să poată controla independent cele două grupuri (fig.4). Aceasta permite rezolvarea a

cate două probleme simultan, în cazurile în care, pentru fiecare problema, erau suficiente 15 amplificatoare operaționale.

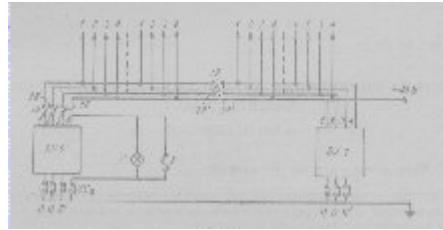


fig. 4. Structura sistemului de comanda.

Comanda amplificatoarelor operaționale (fig. 5) s-a realizat cu ajutorul releelor cu mai multe infasurari de comandă și cu mai multe contacte. Prin activarea butoanelor de la panoul de comandă, amplificatoarele operaționale puteau fi aduse în regimurile de: sumator și integrator. Pentru a preînțampina apariția oscilațiilor, în regimul sumator, înainte de intrarea în starea "operational", în reacția amplificatorului era plasată o rezistență de $200\ \Omega$. În regimul "integrator", la stabilirea condițiilor initiale se folosește un potențiometru de la care se preluă tensiunea dorită, amplificatorul operational având la intrare o rezistență de $0,1\ M\Omega$, iar în reacție o capacitate de $1\ \mu F$, în paralel cu o rezistență de $0,1\ M\Omega$.

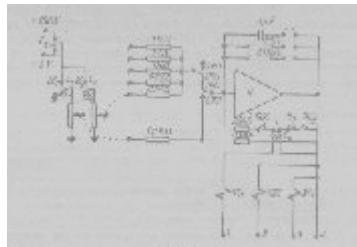


fig. 5. Comanda și impedanțele operaționale ale amplificatorului operational.

Impedanțele operaționale sunt realizate la intrarea amplificatorului din 3 rezistente de cale $1\ M\Omega$ și 2 rezistente de cale $0,1M\Omega$, iar la ieșire din 2 rezistente de cale $1\ M\Omega$ și $0,1\ M\Omega$, ca și dintr-o capacitate de $1\ \mu F$.

Elementele neliniare [3] au fost construite sub forma unor dipoli realizati din rezistente și diode Zenner cu diferite tensiuni de strapungere, fabricate la IPRS – Baneasa. Elementele neliniare erau plasate, de regulă, la intrarea amplificatorului operational, care avea în reacție o rezistență. Pentru a obține diferențe nelinearități, un dipol neliniar corespunzător se plasa și în reacție, în paralel cu o rezistență. Dintre elementele neliniare experimentate se amintesc:

- dispozitivul de înmulțire în 4 cadrane (fig.6);

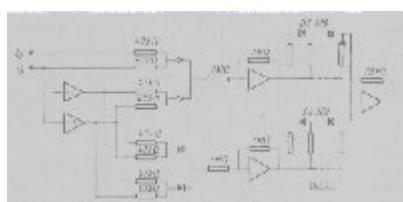


fig.6. Element de înmulțire în 4 cadrane.

- cuadrator, folosit pentru ralizarea elementului de inmultire;
- dispozitiv pentru obtinerea functiei $y = x^2 \text{Sign } x$;
- dispozitiv pentru obtinerea functiei $y = \sin x$;
- dispozitiv pentru obtinerea functiei $y = -[x^2/(200 \cdot x^{1/2}) + x/x^{1/2}]$

* * *

Calculatorul analogic MAC-1 a fost utilizat, intre anii 1965 – 1970, in procesul de invatamant si in cercetare [4], pentru rezolvarea unor probleme care impuneau rezolvarea unor ecuatii sau sisteme de ecuatii diferențiale liniare, cat si a unora neliniare. In acest interval el a fost completat cu diverse dispozitive: neliniare, de vizualizare, masurare si inregistrare si a constituit una din componente ale baza ale laboratorului de Calculatoare, din cadrul catedrei de Automatizari.

Bibliografie:

- [1] P. Dimo, I. Sipos Les Amplificateurs Operationnels de la Machine Analogique a Calculer MAC-1. Buletinul Institutului Politehnic Bucuresti, Tomul XXIX, Nr. 2, Martie – Aprilie 1967, p. 121 – 126.
- [2] A. Petrescu. Sistema Upravlenii Analogovoi Vacislitelnoi Masina MAC-1. Buletinul Institutului Politehnic Bucuresti, Tomul XXVIII, Nr. 6, Noiembrie – Decembrie, 1966, p. 107 – 111.
- [3] A. Petrescu. Elemente neliniare pentru calculatoarele analogice realizate cu diode Zenner. Automatica si Electronica. Vol. 12. Nr. 1. Ianuarie – Februarie 1968. p. 1-6.
- [4] A. Petrescu. C. Nitu. Modelarea pe calculatoare analogice a sistemelor automate cu structura variabila Automatica si Electronica. Vol. 11. Nr. 6. Noiembrie– Decembrie. 1967. p. 243-247.