

ACSIVE

無動力の 歩行支援機

弱った歩きの
調子を整えます。



モーター・バッテリーをしません。
重力とバネの力だけ！

安心・安全

人との親和性

シンプル・軽量で
歩行に同調した動き。

簡単

かんたん装着
充電いらず。

歩行支援機 **ACSIVE** (アクシブ)

* 無動力 = 電気やモーターなどの動力を使用していない

名古屋工業大学

〒466-8555 名古屋市昭和区御器所町

機能工学専攻 教授 佐野明人

sano@nitech.ac.jp



国立大学法人

名古屋工業大学



IMASEN

製造販売元 株式会社 今仙技術研究所
特販課

〒509-0109 岐阜県各務原市テクノプラザ3丁目1番8号

TEL 058-379-2727 FAX 058-379-2726

ホームページ <http://www.imasengiken.co.jp>

Eメールアドレス goshima@imasengiken.co.jp

名古屋工業大学と今仙技術研究所の共同開発により生まれました

名古屋工業大学 佐野明人教授が10年以上 研究・解明してきた『受動歩行』理論に基づいて作られました。 受動歩行ロボット動画は↓のリンクから



電気やモーターなどを使わず、振り子の動きとバネの力が作用し、脚の振り出しをアシストします。

歩行に同調した動きで、自然に自力の歩行に導く緩やかなアシストを行います。
* 立ち上がりや、体重を支えたりする力はございません。



装着側の足が地面に着いて体幹が進んでいる時、ヒップユニットの中のバネが縮み、力を蓄えます。



脚を振り出す時、ヒップユニットの中のバネが伸び、蓄えた力が放出して、軽く脚を振り出し易くします。



ヒップユニットダイヤルによりバネの強さ調整可。

カーボンチューブ3種類の長さの物から選択可。

特長

シンプルな構造なので、本体重量も約550gと軽量。
モーターがないので、歩行中も静か。
バッテリーがないので、充電不要。
簡単装着なので、2本のベルトを締めるだけ。

適応について

- ・脳血管障害などで片方の脚に麻痺がある方や、歩行が弱った高齢者の方などの歩行補助を目的に作られています。
- ・膝や足首を支える機能はございません。現在安全に自立歩行ができる方を対象としております。
- ・転倒の危険がある方は、別途転倒防止をして下さい。自立歩行が出来ない方は、医師やリハビリの専門家にご相談をお勧めしております。

仕様について

- ・右脚用 左脚用。
- ・フリーサイズ。カーボンチューブ3種類より選択可能。
腰ベルトの長さ110cmまで調整可能。

お問い合わせ