

Elemente de teoria erorilor si incertitudinilor Calculul statistice si modele de aproximare

→ “Să măsurăm ce se poate măsura și să facem măsurabil ceea ce nu se poate măsura încă.” Galileo Galilei

1. *Introducere în teoria erorilor: erori de măsurare și reprezentare, distribuția erorilor, parametri caracteristici, propagarea erorilor*
2. *Calculul statistice: indicatori statistici, corelații între seturi de măsurători, modele de corelație empirice și teoretice*

Generalități despre erori, incertitudini și aproximări

În sens larg cuvântul “eroare” înseamnă greșeala, incertitudine, nesiguranta, etc. Prin greșeala înțelegem un fapt realizat de om în activitatea profesională, socială, economică, etc. privind un raționament greșit, o metodă aplicată greșit, un instrument utilizat greșit, o atitudine ce contrazice regulile morale, sociale sau legislative, neînțelegeri ale unor noțiuni, termeni sau concepte din limbajul științific, economic, social, etc. Prin incertitudine se înțelege lipsa de certitudine, îndoiala asupra unor raționamente, calcule, sau experimente, iar în domeniul social poate reprezenta starea unei persoane lipsite de siguranță, de hotărâre. În toate domeniile există incertitudini, de exemplu în domeniul științific s-au dezvoltat diverse teorii care “controlează” incertitudinile:

- **logica matematică bivalentă** (cu 2 valori: *true, false*; logica propozițiilor, logica predicatelor, logica relațiilor) oferă metode și tehnici certe (logica matematică are aplicații în electrotehnica-studiul schemelor cu relee, al schemelor electronice-, în cibernetică-teoria automatelor, tehnica programării-, în neurofiziologie-modelarea sistemelor neuronale-, lingvistică - lingvistică matematică, etc.); sistemele de calcul folosesc limbajul binar pentru procesarea informațiilor; pentru rezolvarea diverselor probleme complexe a fost necesară conceperea unor teorii de **logica matematică trivalentă și cu mai multe valori** (primele sisteme de logică polivalentă au fost construite de J. Lukasiewicz (1920), E. Post (1921) și de Grigore C. Moisil (1963)); În limbajul de manipulare a datelor SQL (*Structured Query Language*), o stare de adevăr TRUE pentru o expresie (de exemplu într-o clauză WHERE) inițializează o acțiune pe un rând (returnează un rând), în timp ce o stare de adevăr UNKNOWN sau FALSE nu face acest lucru. În acest fel, logica trivalentă este implementată în SQL, și se comportă ca logică bivalentă pentru utilizatorul SQL; limbajul Prolog (programare în logică), limbaj al Inteligenței artificiale este conceput și elaborat având la bază logica de ordinul I (cuantificatorii oricare (\forall) și există (\exists) operează doar asupra variabilelor).
- **teoria logicii și multimedelor fuzzy** (suport pentru studiul incertitudinii și impreciziei; aplicații în analiza fenomenelor și proceselor, fiabilitatea sistemelor, uzura produselor, gradul de utilizare a produselor sau mașinilor, procesarea imaginilor, etc.). Incompletitudinea unei informații/date se exprimă pe două scări: scara incertitudinii se referă la încrederea care i se acordă informației (dacă sursa de informație, instrumentul de măsură sau expertul sunt siguri, demni de încredere, informația este certă), scara impreciziei se referă la conținutul

informațional (informația este precisă dacă mulțimea valorilor specificate în enunțul corespunzător este o valoare unică). Există fenomene și procese în care gradualitatea și ambiguitatea joacă un rol important (imprecizie nu este de tip aleator). Problema înseamnă faptul de a putea aprecia în ce măsură un obiect dat aparține unei clase ale cărei margini nu pot fi precizate clar. Clasa de obiecte are grade de apartenență continue. O astfel de mulțime este caracterizată de o funcție de apartenență ce atribuie fiecărui obiect un grad de apartenență între 0 și 1.

Sunt cunoscute exemple de oameni de știință din matematica, fizica, chimie, etc. ce au făcut greșeli în cercetările/teoriile lor (există cazuri când s-au făcut descoperiri științifice în mod intamplator, de ex. *razele X*, *Penicilina*, *Viagra*, etc.):

- exemple relevante pentru matematica sunt prezentate în Alexandru Froda (1894-1973), *Eroare și paradox în matematică*, Editura Enciclopedică Română, 1971.
- sute de lucrări științifice sunt retrase în fiecare an, din cauza documentarilor superficiale, plagiatului sau analizelor greșite; de exemplu: "*Apendicita se tratează cu antibiotice. The Journal of Gastrointestinal Surgery a publicat în 2009 un studiu al unor cercetători indieni care susțineau că antibioticele sunt o metodă mai sigură decât îndepărtarea chirurgicală a apendicelui. Ei au fost contestați de chirurghi italieni, iar studiul a fost retras din publicație pe motiv de plagiat.*" (Sursa: **LiveScience**);
- invenții atribuite greșit - Conceptul de computer desktop-"oficial": Microsoft (prin Windows), real: Xerox PARC; Razele X- Inventator "oficial": Thomas Edison, real: Wilhelm Rontgen; Becul- Inventator "oficial": Thomas Edison, real: Sir Humphry Davy; Radioul- Inventator "oficial": Guglielmo Marconi, real: Nikola Tesla (Sursa: <http://www.descopera.ro/>)

Analiza datelor experimentale: Tipuri de erori

În Chimie și Fizică (precum și în alte științe inginerești), metodele folosite la *masurarea parametrilor* (mărimi fizice sau chimice) sunt în general precise. Totuși, în timpul măsurătorilor pot interveni diferiți factori perturbatori care generează apariția *erorilor de măsurare*. Pentru determinarea mărimilor fizice sau chimice se folosesc instrumente de măsură, care au o anumită precizie. Nici o măsurătoare nu este absolută. Măsurând de mai multe ori aceeași mărime fizică, în aceleași condiții, cu aceleași mijloace, se poate observa că rezultatele obținute sunt diferite. *Diferențele* ce apar depind de construcția instrumentelor de măsură, de observator, sau de alți factori perturbatori. *Acuratetea* unui experiment arată cât de aproape este rezultatul măsurătorii de valoarea adevărată. Prin urmare, acuratetea este o măsură a corectitudinii rezultatelor obținute prin măsurare și prin calcul. *Precizia* unui experiment este o măsură a exactității determinării rezultatelor.

Procedurile de observare statistică în analiza fenomenelor și proceselor pot fi afectate de *erori*. Prelucrarea statistică a datelor experimentale prin calculele matematice ce urmează a fi efectuate cu datele respective, contribuie cu o anumită cantitate de erori. De aceea, specialiștii știu că atât *erorile de observare statistică* cât și *cele de calcul*, vor afecta rezultatele obținute din prelucrarea și interpretarea datelor experimentale. De aceea, ne

propunem sa examinam în acest capitol atât sursele de erori cât si modul în care acestea influenteaza rezultatele finale.

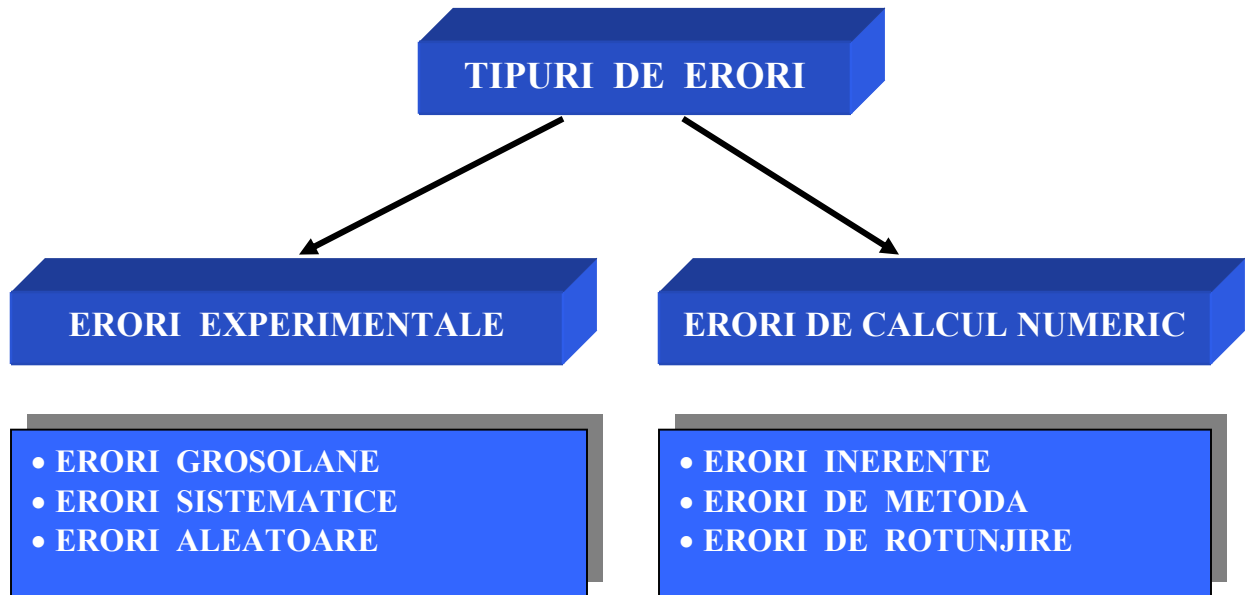


Figura 14. Tipuri de erori

Erorile se clasifica in doua mari categorii:

1. **erori experimentale** – efectuarea masuratorilor pot produce erori care au aceeași marime, când procesul de masurare se efectuează în condiții identice, sau erori care au mărimi variabile, variația acestora fiind supusă unei anumite legi de variație; erorile de masurare se clasifică în:
 - **erori grosolane (greseli)**: pot proveni din aplicarea unor metode de calcul inexacte, din citiri eronate, din neatenția sau lipsa de instruire a personalului; aceste erori trebuie eliminate și refăcute măsurătorile;
 - **erori sistematice**: pot proveni din cauza unor caracteristici constructive ale aparatelor, incorectei etalonării sau uzurii; pot fi erori produse de metoda de masurare sau erori produse de factori externi (erori de influență), deosebit de greu de evaluat prin calcule, deoarece nu întotdeauna pot fi cunoscute cauzele și legile de variație în timp a condițiilor de mediu (temperatura, presiunea, umiditatea, câmpuri magnetice, radiații, etc.) ;
 - **erori aleatoare (accidentale, întâmplătoare)**: pot proveni ca urmare a diversității proceselor și fenomenelor precum și a interacțiunilor experimentului cu alte procese și fenomene ce se desfășoară simultan; nu este posibilă depistarea și înlăturarea lor, efectul global fiind producerea unor erori aleatorii inevitabile ce nu pot fi înlăturate din rezultatele măsurătorilor;
2. **erori de calcul numeric** - interpretarea matematică a datelor reprezintă totalitatea operațiilor matematice ce trebuie efectuate pentru obținerea unui anumit rezultat, în vederea cărui au fost efectuate măsurările respective. În timpul efectuării acestor calcule, pot interveni anumite erori ce se vor adăuga la erorile experimentale, și astfel valoarea măsurată să se abată și mai mult față de mărimea adevărată; se disting următoarele categorii de erori de calcul:

- **erori inerente:** pot proveni ca urmare a folosirii aproximative a unor valori provenite din masuratori, a utilizării în calcule a numerelor irrationale (π , e , $\sqrt{2}$) sau ca urmare a calculelor aproximative (*serii numerice*) oferite de calculatoarele numerice; trebuie specificat faptul ca multe valori ale unor funcții obișnuite (*sin, cos, lg, etc.*) sunt obținute prin calculul aproximativ al valorii unor serii numerice;
- **erori de metoda:** analiza și interpretarea datelor experimentale depind de experiența specialiștilor care efectuează prelucrarea datelor experimentale; matematica și în special analiza numerică oferă o multitudine de metode și tehnici de rezolvare a problemelor în acest caz; unele din aceste metode sunt mai eficiente sau nu pentru un anumit caz, de aceea, alegerea metodei este foarte importantă pentru rezultatul final care se dorește a fi obținut cu o anumită eroare de aproximare; de remarcat este faptul că determinarea soluțiilor se realizează prin procese iterative, *numarul de iteratii* determinând eroarea de aproximare;
- **erori de rotunjire:** aceste erori sunt inevitabile deoarece depind de posibilitățile limitate de reprezentare a numerelor în memoria calculatoarelor numerice; orice calculator, indiferent cât de performant este construit, poate reprezenta numerele cu un număr redus de *cifre semnificative*, depinzând de lungimea *cuvântului de memorie* (numărul de biți: 32 sau 46) utilizat la stocarea unui număr; calculatoarele actuale oferă calcule pentru numerele reale cu maxim 7 cifre semnificative în *simpla precizie*, și cu maxim 15 cifre semnificative în *dubla precizie*.

Termeni și concepte despre erori

- *Eroarea reală* este definită ca diferența dintre valoarea reală (corectă) a unei mărimi y și valoarea măsurată (aproximativă) y' a mărimii, adică $\Delta y = y - y'$. În cazul în care $y' < y$, mărimea respectivă este aproximată prin lipsă, altfel aproximativă este prin exces sau adaos.
- *Eroarea absolută* - uneori nu se cunoaște semnul erorii $\Delta y = y - y'$, de aceea se folosește noțiunea de *eroare absolută* care este definită prin relația $\Delta y = |y - y'|$.
- *Eroarea relativă* se definește ca raportul dintre eroarea absolută și valoarea absolută a mărimii exacte, adică

$$\delta_y = \frac{|y - y'|}{|y|} = \frac{\Delta y}{|y|}$$

Eroarea relativă se poate exprima și în procente, adică

$$\delta_{y\%} = \frac{\Delta y}{|y|} \times 100[\%]$$

- *Eroarea absolută limită* – în cazul în care valoarea mărimii y nu este cunoscută, se introduce noțiunea de *eroare absolută limită* ε_y corespunzătoare valorii aproximative y' ; valoarea acestei erori reprezintă cel mai mic număr pozitiv care

contine una sau mai multe cifre semnificative, ales în asa fel, încât sa putem fi siguri ca *eroarea absoluta* comisa, în cazul respectiv, nu depaseste acest numar; prin urmare avem urmatoarea relatie

$$\Delta y = |y - y'| \leq \varepsilon_y, \text{ adica } y' - \varepsilon_y \leq y \leq y' + \varepsilon_y,$$

ceea ce inseamna ca valoarea y este aproximata prin lipsa, respectiv adoas.

- *Incertitudine de masurare* (Δ) reprezinta intervalul în care se estimeaza, cu o anumita probabilitate, ca se afla valoarea adevarata a marimii y ;
- *Eroarea conventionala* - În realitate valoarea adevarata a unei marimi nu poate fi cunoscuta, de aceea este necesar sa se adopte o valoare de referinta, care are un caracter conventional. Se defineste astfel eroarea conventionala ca diferenta dintre valoarea masurata si valoarea de referinta y_{conv} admisa adica $\Delta y_{conv} = y_{conv} - y'$.

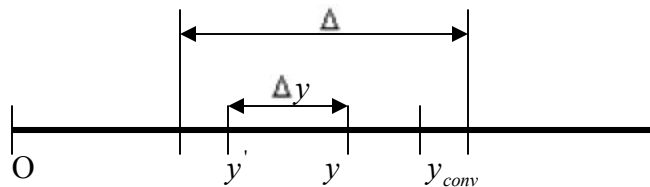


Figura 15. Erori de masurare

Erori de trunciere si erori de rotunjire

Metodele numerice oferite de analiza matematica impreuna cu implementarea algoritmilor eficienti din domeniul informaticii sunt utilizate cu succes la multe probleme complexe din toate domeniile stiintifice, tehnice, economice, etc. Cu toate acestea, trebuie sa se cunoasca corect gradul de precizie privind obtinerea solutiilor in aceste rezolvări de probleme. Am vazut mai sus ca varietatea si combinarea diverselor erori (*de masurare, de calcul, de aproximare, de rotunjire, etc.*) pot sa conduca la rezultate ce nu raspund exigentelor practice. Acest lucru este si mai complicat cand in diverse situatii (la fizica, chimie, etc.) trebuie sa se realizeze calcule cu valori foarte mari, dar si cu zecimale foarte multe care depasesc performanta calculatoarelor actuale (de exemplu aritmetica modala).

Calculule matematice si operatiile implementate in algoritmi de calcul pentru calculatoarele numerice utilizeaza aproximarea cu serii numerice si dezvoltarea functiilor analitice prin descompunere de tip *Taylor* si de tip *Mac-Laurin*. Dezvoltarile in serii numerice se utilizeaza la obtinerea rezultatelor cu mai multe zecimale exacte, si anume se tine seama de precizia dorita 10^{-p} , unde p reprezinta numarul de zecimale exacte. De exemplu, pentru calculul valorii $\ln 2$ cu $p=2$ zecimale exacte, folosind dezvoltarea in serie alternanta,

$$\ln 2 = \sum_{i=1}^{\infty} (-1)^{i+1} \frac{1}{i}$$

trebuie sa se calculeze suma seriei pana la $n=99$ (*trunchiere de rang 99*). In practica, exista alte reprezentari care sunt mai eficiente decat cazul $n=99$, si anume trunchierea se realizeaza la un rang mai mic. Ex.: Calculul valorii $\sin(2)$ cu eroarea 10^{-7} este 0.909297. Folosind programul Excel se obtine valoarea **0.909297427**, cu 9 zecimale exacte si valoarea **0.909297426825682**, cu 15 zecimale exacte.

Programul EXCEL ofera pentru calcule si reprezentarea valorilor reale urmatoarele formate:

- **Number** – decimal places, de exemplu 345.67845634322 cu $p=11$ zecimale exacte;
- **Scientific** – forma exponentiala $xE \pm nm$, unde nm reprezinta exponentul lui 10, adica $x10^{\pm nm}$, de exemplu 3.45678456343E+02;
- **Fraction** –forma fractionala de diverse tipuri, de exemplu 345 211/311 .

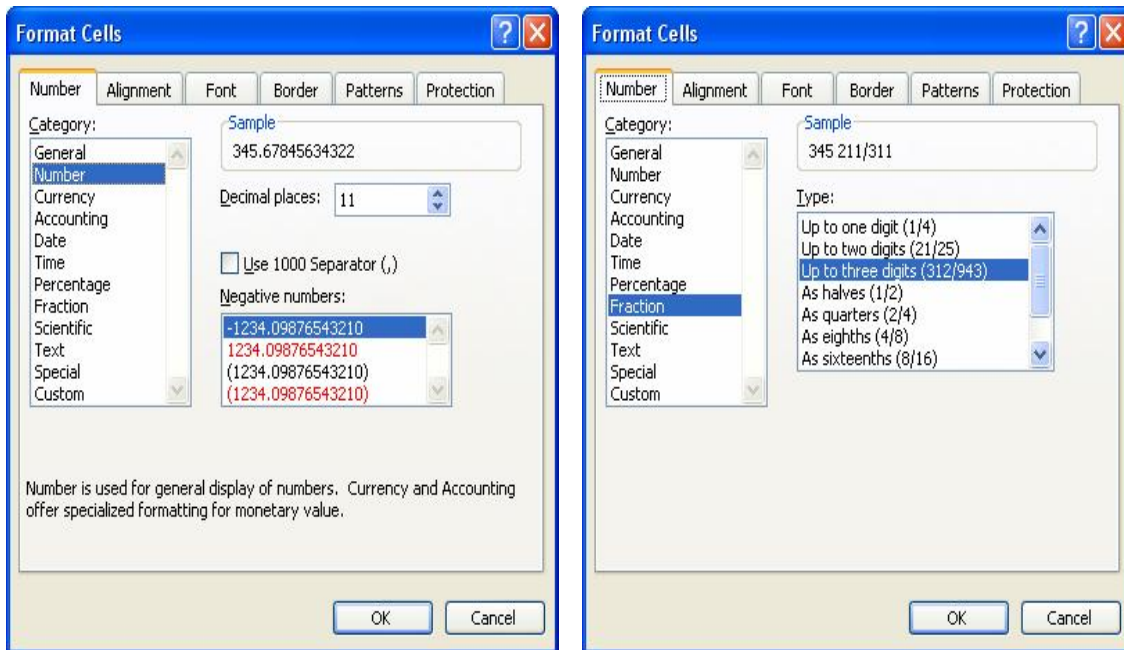


Figura 16. Fereastra “Format Cells”

O functie reala $f : I \rightarrow R$ derivabila de o infinitate de ori in $x_0 \in I \subset R$ este *analitica* in punctul x_0 daca exista relatia

$$f(x) = f(x_0) + \sum_{i=1}^{\infty} \frac{f^{(i)}(x_0)}{i!} (x-x_0)^i,$$

pentru $\forall x \in (x_0 - \alpha, x_0 + \alpha) \subset I$, unde $\alpha > 0$ este un numar real dat.

Orice functie analitica se descompune in *polinomul Taylor* de ordinul n si in *restul seriei Taylor* de ordinul n , adica $f(x) = T_n(x) + R_n(x)$, unde

$$T_n(x) = f(x_0) + \sum_{i=1}^n \frac{f^{(i)}(x_0)}{i!} (x-x_0)^i, \text{ si restul de la rangul } (n+1)$$

$$R_n(x) = \sum_{i=n+1}^{\infty} \frac{f^{(i)}(x_0)}{i!} (x-x_0)^i .$$

Restul seriei Taylor de ordinul n se poate reprezenta sub forma *Lagrange*, adica

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\theta)}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1} , \text{ unde } \theta \in (x_0, x) \text{ sau } \theta \in (x, x_0) .$$

Functiile elementare (*sin, cos, ln, etc.*) sunt functii reale analitice ce au proprietatea ca restul seriei lui Taylor tinde la 0. Mai jos sunt exemple de dezvoltari de tip Mac-Laurin pentru $x_0 = 0$.

$$\begin{aligned} \ln 2 &= 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots + (-1)^{n+1} \frac{1}{n} + \dots \\ e^x &= 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + \dots \\ \sin x &= x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \dots + (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + \dots \\ \cos x &= 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + \dots + (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} + \dots \text{ etc.} \end{aligned}$$

Reprezentarea in virgula mobila a numerelor reale

Calculatoarele actuale utilizeaza reprezentarea in virgula mobila a numerelor reale. Daca b este o baza de numeratie (se presupune numar par) si p este o precizie (*numar de cifre semnificative*), atunci reprezentarea unui numar real in virgula mobila are urmatoarea forma:

$$\pm (c_0 + \sum_{k=1}^{p-1} \frac{c_k}{b^k}) b^E , \text{ cu cifrele semnificative } c_k \in \{0,1, \dots, b-1\}, \forall k = \{0,1, \dots, p-1\}, E$$

fiind *exponentul marginit* $E_{\min} \leq E \leq E_{\max}$.

Tabelul de mai jos exemplifica cei patru parametri (*baza, precizia, valorile limita ale exponentului*) ce caracterizeaza reprezentarea în virgula mobila în diverse sisteme(IEEE-*Institute of Electrical and Electronics Engineers*):

Sistem reprezentare	Baza b	Precizia p	E_{\min}	E_{\max}
IEEE single-precision	2	24	-126	127
IEEE double-precision	2	53	-1022	1023
Cray	2	48	-16383	16384
Calculator HP	10	12	-499	499
Mainframe IBM	16	6	-64	63

Tabelul 1. (Ref.: <http://www.utgjiu.ro/math/mbuneci/book/mn2007/c04.pdf>)

Reprezentarea în virgula mobilă în *forma normalizată* este reprezentarea unui număr y sub forma

$$y = f b^E, b^{-1} \leq |f| \leq 1, \text{ unde } f \text{ reprezintă mantisa, iar } E \text{ exponentul.}$$

Reprezentarea normalizată a numerelor reale are următoarele avantaje:

- reprezentarea fiecărui număr este unică;
- nu se pierd cifre pentru reprezentarea primelor zerourilor de la dreapta virgulei;
- în sistemul binar (baza $b=2$) prima cifră poate să nu mai fie stocată (deoarece este întotdeauna 1).

Un număr real cu mai multe cifre semnificative este rotunjit la numărul de cifre maxim. Acest lucru se realizează prin rotunjirea mantisei. Alte rotunjiri se efectuează în decursul operațiilor. Aproximarea unui număr real cu cele două forme de reprezentare se numește *tehnica de rotunjire* ce introduce *eroarea de rotunjire*. Există mai multe modalități de rotunjire:

- **trunchiere** (rotunjire prin tăiere) – se țin primele p cifre din reprezentarea normalizată;
- **rotunjire la cel mai apropiat în virgula mobilă** (rotunjire la par) – forma în virgula mobilă este cel mai apropiat număr de numărul aproximativ.

Rotunjirea la par determină o acuratețe mai mare a reprezentării. Acuratețea sistemului în virgula mobilă este caracterizată de așa-numita *precizie a mașinii* ε_{mach} . Dacă regula de rotunjire este trunchierea, atunci $\varepsilon_{mach} = b^{1-p}$, iar dacă regula de rotunjire este *rotunjirea la par* atunci $\varepsilon_{mach} = \frac{1}{2} b^{1-p}$.

Cazuri speciale: conceperea de metode și algoritmi noi

Exemplul 1: Puterile mari ale lui 2.

Există cazuri în (în chimie, fizică, etc.) în care trebuie să se lucreze în calcule cu numere foarte mari. În acest caz, trebuie să se cunoască foarte bine limitele oferite de calculatoare privind reprezentarea numerelor și modul de calcul pentru toate operațiile. Pe lângă teorie (aritmetică modulară) ce se ocupă de aceste aspecte, există diverse implementări de algoritmi pentru astfel de situații. Un alt exemplu este lucrul cu tablouri foarte mari de date (tablouri de tip masive). În acest caz este vorba de matricele rare. *Matricele rare* își găsesc aplicabilitatea în modelarea unor procese biologice, neuronale, de natură industrială, economică, tehnică, socială, etc.

a) Utilizarea programului Excel. (Puterile 2^k , $k > 30$). Pentru $k > 30$ să se determine numărul cifrelor și cifrele puterii 2^k (de exemplu, să se verifice că 2^{100} are 31 de cifre și $2^{100} = 1267650600228229401496703205376$, iar 2^{1000} are 302 cifre).

Evident, problema ar fi simpla (fără sens) dacă s-ar rezolva printr-o singură instrucțiune scrisă într-un *limbaj de programare*. Acest lucru se poate realiza doar dacă ar exista restricția $k < 31$. Ținând seama de reprezentarea *tipului integer* în memoria internă a calculatorului, astăzi *microprocesoarele și limbajele de programare* pot stoca/reprezenta o *valoare întreagă* doar pe **4 bytes (32 biți)**. Prin urmare $2^{31}-1 = 2147483647$ este cea mai mare *valoare întreagă* pe care o poate stoca. Este necesar să concepem un *algoritm* pentru calculul puterilor 2^k , $k > 30$. Vom lua în considerare următorul *tabel* (generat printr-un *simplu program*, sau folosind facilitățile unor *programe de calcul*, de exemplu programul Excel inclus în *pachetul Microsoft Office*, vers. 2003-2007 ; vers. 2010 ofera precizie mai mare) :

K	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
2^k	2	4	8	16	32	64	128	256	512	1024	2048	4096	8192	16384

Folosind *programul Excel* (ce oferă *funcția Power* și *operația de putere* “^”) se poate constata că $2^{36} = 68719476736$ (dacă se utilizează pentru celule *formatul* “**General**”) este *puterea maximă* ce se poate *calcula*, și $2^{49} = 562949953421312$ (dacă se utilizează pentru celule *formatul* “**Number**” cu 0 zecimale) este *puterea maximă* ce se poate *calcula*.

K =	1	2
	2	4
	3	8
	4	16
	5	32
	6	64
	7	128
	8	256
	9	512
	10	1024
	11	2048
	12	4096
	13	8192
	14	16384
	15	32768
	16	65536
	17	131072
	18	262144
	19	524288
	20	1048576
	21	2097152
	22	4194304
	23	8388608
	24	16777216
	25	33554432
	26	67108864
	27	134217728

K =	28	268435456
	29	536870912
	30	1073741824
	31	2147483648
	32	4294967296
	33	8589934592
	34	17179869184
	35	34359738368
	36	68719476736
	37	EROARE 1.37439E+11
	38	2.74878E+11
	39	5.49756E+11
	40	1.09951E+12

	49	Corect 562949953421312
	50	1125899906842620
	51	2251799813685250
	52	4503599627370500
	53	9007199254740990
	54	18014398509482000
	55	36028797018964000
	56	72057594037927900
	57	144115188075856000
	58	288230376151712000

Rezultate eronate !

De la $k=50$ rezultatele sunt eronate (versiunea Excel 2010 ofera precizie mai mare in acest caz), si anume se poate observa ca ultimele cifre din dreapta sunt **eronate**: ptr. $k=50$, prima cifra din dreapta, ptr. $k=51$, ultimele 2 cifre, s.a.m.d.

Rezultate corecte calculate cu *Web 2.0 scientific calculator* (<http://web2.0calc.com/>):

$$2^{50} = 1125899906842624 \text{ si } 2^{51} = 2251799813685248.$$

b) Utilizarea Web 2.0 scientific calculator:

Astazi, nu este nevoie sa se apeleze frecvent la algoritmi de calcul care sa utilizeze un limbaj de programare (C++, Java, Visual Basic, etc.), deoarece pana in prezent s-a dezvoltat foarte mult piata sistemelor de programe specializate ce ofera programe eficiente si comode pentru a fi utilizate de elevi, studenti, specialisti. De altfel, dezvoltarea *tehnologiilor Web* si a *sistemului Internet*, a facut posibila aparitia unui numar foarte mare de astfel de programe specializate. Un astfel de program este oferit de site-ul <http://web2.0calc.com/> ce ofera un *Web 2.0 Scientific Calculator*.

Rezultate obtinute prin utilizarea acestui program:

$$2^{100} = 1267650600228229401496703205376$$
$$2^{300} = 2037035976334486086268445688409378161051468393665936250636140449354381299763336706183397376$$

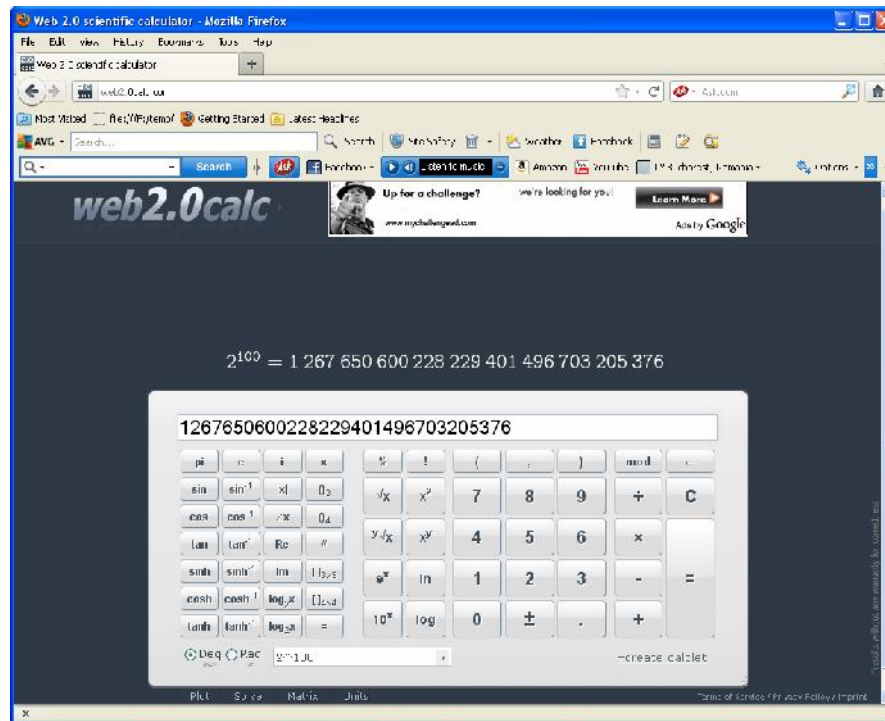


Figura 17. <http://web2.0calc.com/>

Observatie: programul lucreaza cu 14 zecimale exacte!

$\pi = 3.14159265358979$, $e = 2.71828182845905$ (reprezentare cu 14 zecimale exacte)

Se poate utiliza la obtinerea diverselor calcule matematice si ingineresti (cu utilizarea unitatilor de masura: **Units**), rezolvarea de ecuatii (**Solve**), operatii cu matrice (**Matrix**), reprezentarea grafica a functiilor (**Plot**), etc.,

Exemplul 2: Reprezentarea grafica a functiilor

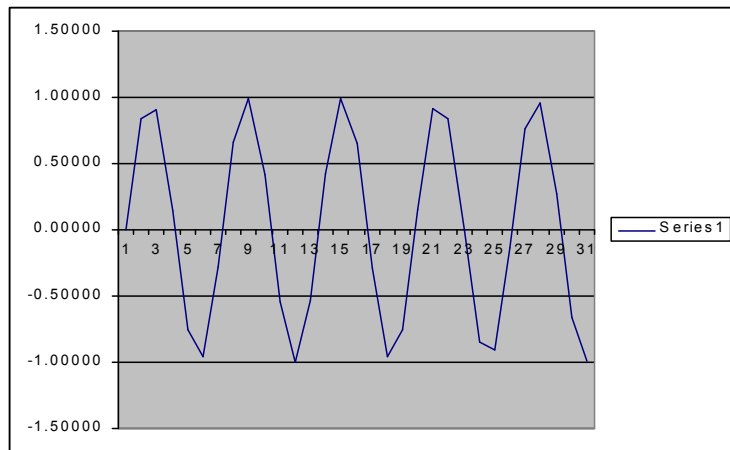
In functie de metoda utilizate, de programul specializat si functie de complexitatea unei functii pot aparea erori frecvente in astfel de situatii. Aceste erori pot aparea in primul rand din cauza neintelegerii notiunilor matematice despre functii sau ca urmare a unei slabe experiente in acest tip de probleme. Vom exemplifica printr-un simplu exemplu.

Sa presupunem ca trebuie sa se reprezinte grafic functia $f(x) = x \cdot \sin(x)$, unde x apartine intervalului $[-50,50]$. Evident functia este o compunere de functii, o dreapta si o sinusoida. Metoda matematica invatata de elevi la liceu nu este chiar comoda in acest caz. Nici nu se recomanda se se utilizeze procedura rezultata din metoda matematica. Nici studentul de anul I nu se gandeste mai inainte la metoda matematica. Stie si intuieste ca sunt foarte multe programe care ofera posibilitatea reprezentarii grafice a functiilor. Probleme este aceea a alegerii unui astfel de program tinand seama de licenta de utilizare si functiile acelu produs software. Majoritatea *programelor stiintifice (2D si 3D)* ofera aceasta posibilitate.

a) cazul programului Excel

Pentru testarea modului de a utiliza programul Excel in cazul reprezentarii grafice a functiilor, consideram exemplul doar pentru functia $g(x)=\sin(x)$ pe intervalul $[-50,50]$. La activitatile practice de Laborator am avut posibilitatea in ultimii ani sa realizez un sondaj in acest caz. S-a dovedit faptul ca din 20 de studenti, au fost cazuri cand nici un student nu a obtinut rezultatul corect, dar au fost cazuri cand doar unul sau doi au obtinut rezultatul corect. Acest lucru dovedeste ca intelegerea notiunilor, conceptelor si relatiilor intre diversi termeni lasa de dorit la multi studenti din anul I.

Probabil cauzele sunt in invatamantul general si mediu cu multa teorie si cunostinte multiple, fara activitati demonstrative si practice care sa determine obtinerea unor competente utile, importante si oportune. Tot pentru un test sa consideram ca graficul trebuie obtinut pe intervalul $[0,30]$. Primul lucru care se realizeaza rapid si fara sa se intuiasca eroarea, se genereaza valorile naturale 1, 2, 3, ..., 30 pentru argumentul x . Evident ca va rezulta graficul unei linii poligonale si nu graficul real al functiei $\sin(x)$.

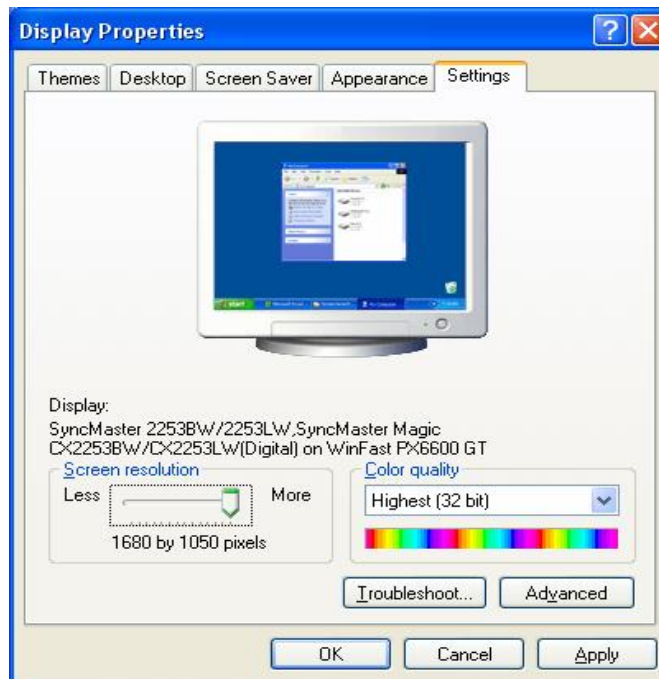


Eroarea provine de la faptul ca trebuie sa se realizeze *discretizarea intervalului* (*tabelarea functie* cu un pas cat mai mic $p= 10^{-1}$, 10^{-2} , etc. ce are legatura cu functia studiata; trebuie sa “cuprinda” convexitatile si concavitatile graficului). In cazul functiei $\sin(x)$ este suficienta discretizarea cu pasul $p= 10^{-1}$, dar tabelarea va produce $10 \times 50 = 500$ puncte pe axa pozitiva si tot atatea pe axa negativa. Acum, daca se tine seama ca mai inainte, trebuie sa se *genereze tabelarea functiei*, se poate trece la realizarea graficului $f(x) = x \cdot \sin(x)$, pe intervalul $[-50, 50]$. Va rezulta graficul corect ce este mai fidel si mai realist.

Tabelarea functiei vs. Discretizare-Calculul integral vs. Rezolutia suportului grafic

Sistemul de diviziuni (*proces de discretizare*) din calculul integral este analog *rezoluției* (matricea de pixeli; un „**pixel**” este unitatea grafică indivizibilă a unui display grafic) oferite de un display grafic (CRT sau LCD). Această structură de pixeli reprezintă în informatică, ceea ce reprezintă *calculul integral* în analiza matematică (*Newton, Riemann, Darboux, Leibniz* etc.). Cu cat rezolutia este mai mare cu atat reprezentarea este de buna calitate. Mai jos este rezolutia oferita de un ecran grafic.

Display Properties → Screen Resolution: Less-800 x 600 pixels, More-1680x1050 pixels.



Odată cu apariția **display-ului grafic** (*Graphic Display*), în anul 1953, s-a trecut la o nouă etapă în dezvoltarea și răspândirea calculatorului. Utilizarea **bit-ului** prin organizarea eficientă a memoriei calculatorului, nu oferea nici hardware, nici software posibilitatea de modelare spațială a ieșirilor (OUTPUT). Reprezentările grafice folosind caractere (numerice sau alfanumerice) nu era o soluție care să realizeze o reprezentare fidelă a obiectelor reale. Suportul hardware fiind inventat, în perioada 1960-1980 au fost nevoie de cercetări și experimente, modele, algoritmi și programe care să folosească

aprinderea unui „pixel” (unitatea grafică indivizibilă oferită de un display grafic) ce oferea și culoare, dar mai ales o structură de reprezentare grafică. Atunci s-a născut Grafica pe calculator: trasarea unui segment de dreaptă (algoritmul Bresenham), trasarea cercului și elipsei, trasarea și aproximarea curbilor, algoritmi de clipping (decupare) (algoritmul Cohen – Sutherland, algoritmul Suitherland-Hodgman, algoritmul Weiler-Atherton), tehnici de vizualizare 2D și 3D, modele de iluminare și reflexie, modele de tip rastru, modele vectoriale, tehnici de textură. Astfel, s-au pus bazele pentru soluții integrate software și hardware pentru proiectare, analiză și producție asistată de calculator (CAD/CAM/CAE) - Computer Aided Design.

După anul 1990, s-au obținut rezultate deosebite în domeniul modelării și simulării obiectelor din lumea reală, atât prin elaborarea de tehnici și algoritmi specifici, cât prin apariția produselor software care să sprijine acest domeniu. Astfel, **Realitatea Virtuală** (Virtual Reality) este un nou domeniu al Informaticii ce are un impact deosebit în utilizarea calculatorului pe scară largă și pentru o mare diversitate de teme.

b) cazul programului Web 2.0 scientific calculator

Se introduce comanda: **plot(x*sin(x),x=-50..50)** și se obține imediat graficul corect.

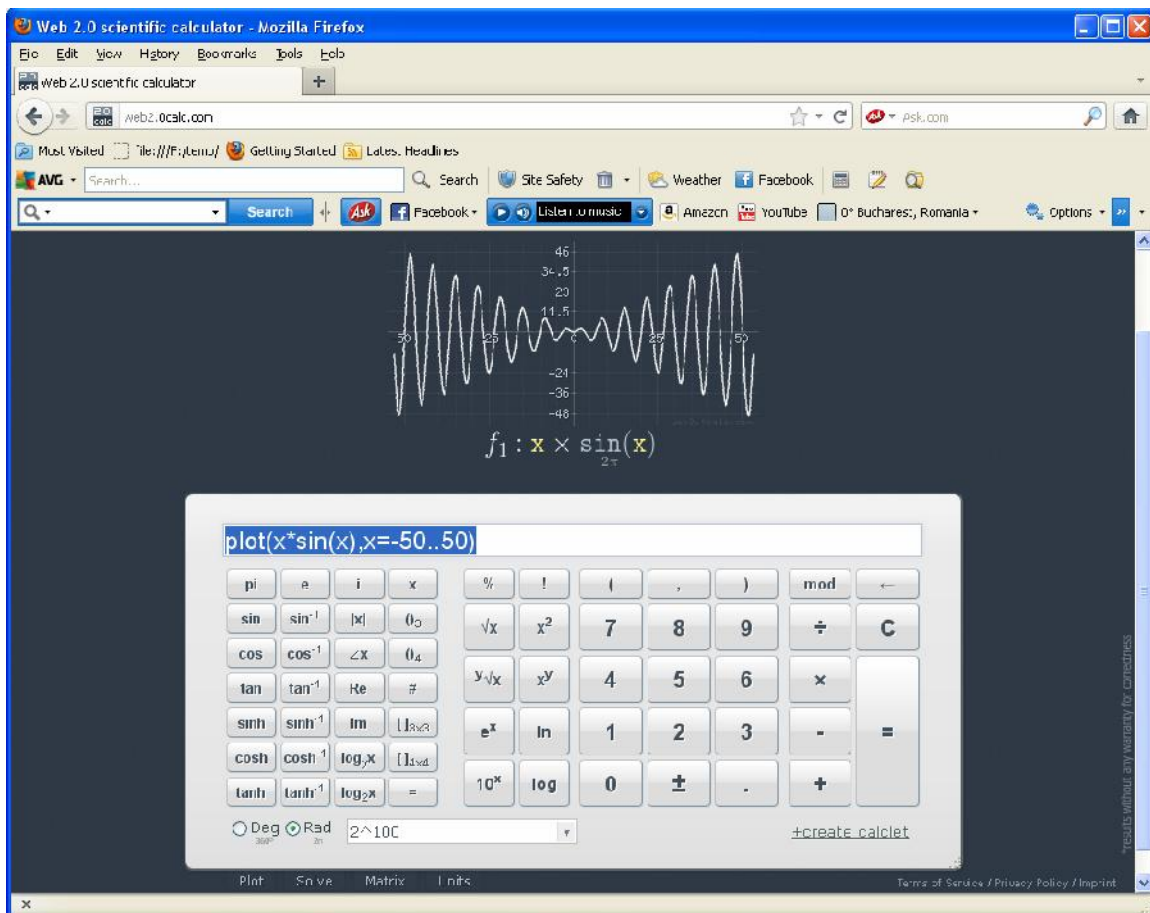


Figura 18. Graficul folosind Web 2.0 scientific calculator

Exemplul 3: Problema lui Gauss. *Un vas conține 2000 litri dintr-un lichid cu o concentrație de 80 % alcool. În fiecare zi se scot din vas 15 litri și se înlocuiesc cu alți*

12 litri dintr-un lichid a cărui concentrație în alcool este de numai 40 %. După câte zile concentrația lichidului din vas ajunge la 50 % ?

În cele ce urmează vom aborda 3 variante de rezolvare pentru această problemă pentru a evidenția atât evoluția metodelor și tehnicilor de rezolvare (teorii și metode numerice), cât și obstacole în utilizarea diverselor metode (de exemplu, *problema propagării erorilor în calcule*) :

1. **Modelarea matematică-metoda matematică** – modelarea matematică va reprezenta o *ecuație funcțională* ce se poate aborda ca o *ecuație cu diferențe finite de ordinul I neomogenă*;
2. **Algoritm de calcul-program** într-un limbaj de programare – conceperea procesului de calcul ce realizează un proces iterativ al operațiilor pentru rezolvarea problemei;
3. **Rezolvare cu programul EXCEL** – se vor utiliza facilitățile programului Excel și forma algoritmică oferită de metoda algoritmică.

Modelarea matematică și Metoda algoritmică.

Problema este prezentată în [1], enunțul ei, aparent este al unei probleme simple, dar interesantă din punctul de vedere a rezolvării ei, deoarece problema a fost menționată la vremea respectivă chiar de GAUSS. În [2] apare *rezolvarea problemei cu calculatorul*.

Rezolvarea problemei nu este evidentă, după cum se va vedea în cele ce urmează. Din punct de vedere *matematic*, rezolvarea necesită noțiuni și concepte de matematică superioară din *domeniul ecuațiilor funcționale*, și anume a ecuațiilor cu diferențe finite de ordinul I neomogene. În două articole științifice, problema a fost rezolvată de către W. LOREY (1935) și A. WALTHER (1936). Din punct de vedere *numeric*, rezolvarea problemei necesită cunoașterea *metodelor numerice specifice rezolvării ecuațiilor cu diferențe finite*. De altfel, W. LOREY a și utilizat o *mașină de calcul* pentru rezolvarea numerică a unui ecuații cu diferențe finite, aceasta deoarece a sesizat faptul că soluția se obține după un număr considerabil de iterații.

Din punct de vedere *informatic*, rezolvarea va fi simplă deoarece nu se va utiliza *modelul matematic* (ecuația funcțională) obținut din modelarea analitică a problemei, ci un *proces de calcul* care simulează *operațiile și stările unor locații de memorie* (acesta este de fapt *algoritmul* care codifică rezolvarea problemei), și care implementat într-un *limbaj de programare* (de exemplu C sau Pascal) va rezolva problema în cazul general.

Pentru a face comparația dintre soluția algoritmică obținută pentru calculator și soluția analitică, prezentăm succint rezolvarea dată de A. WALTHER. Vom considera problema în cazul general, de aceea vom face următoarele notații :

a - cantitatea de lichid (în litri) conținută inițial în vas;

b - cantitatea de lichid ce se scoate zilnic din vas;

c - cantitatea de lichid ce se adaugă zilnic în vas;

y_0 - cantitatea de alcool pe litru (*concentrația de alcool*) a lichidului din vas la momentul inițial;

y_p - cantitatea de alcool pe litru a lichidului ce se adaugă;

y_f - cantitatea de alcool pe litru a lichidului din vas, la momentul final;

x - numărul de zile (operații de înlocuire a lichidului);

$y(x)$ - cantitatea de alcool pe litru a lichidului din vas după x operații de înlocuire a lichidului.

Ecuatia funcțională (ecuația cu diferențe finite) pentru determinarea funcției $y(x)$, se obține exprimând cantitatea totală de alcool din vas după x zile, în două moduri :

$$i) (a - bx + cx) y(x)$$

$$ii) (a - bx + c(x-1)) y(x-1) + c y_p ,$$

unde cazul ii) se obține adunând cantitatea de alcool din lichidul rămas în vas după $(x-1)$ zile, din care s-au scot b litri, cu cantitatea de alcool a celor c litri care se adaugă.

Prin urmare, se obține următoarea ecuație funcțională:

$$(1) (a - bx + cx) y(x) - (a - bx + c(x-1)) y(x-1) = c y_p , \text{ ecuație cu diferențe finite de ordinul I neomogenă.}$$

Rezolvarea acestei ecuații este prezentă în [1], soluția generală fiind

$$y(x) = y_0 + (y_0 - y_p) \frac{\Gamma((a-b)/(b-c)) \Gamma(a/(b-c) - x)}{\Gamma(a/(b-c)) \Gamma((a-c)/(b-c) - x)}, \text{ unde } \Gamma(x)$$

este *funcția lui Euler* dată de relația:

$$\Gamma(x) = \int_0^{\infty} e^{-t} t^{x-1} dt$$

În cazul particular $a=2000$, $b=15$, $c=12$, $y_0=0.8$, $y_p=0.4$, $y(x)$ este un polinom de gradul IV :

$$y(x) = 0.4 + 0.4 \left(1 - \frac{3x}{1988}\right) \left(1 - \frac{3x}{1991}\right) \left(1 - \frac{3x}{1994}\right) \left(1 - \frac{3x}{1997}\right),$$

de unde, prin aproximare se deduce că $y(194) = 0.50048$, $y(195) = 0.49963$, prin urmare după $x=195$ zile se ajunge la concentrația de 0.5.

Metoda algoritmică- proces de calcul și program

În cazul rezolvării algoritmice, vom abandona metoda obținerii *ecuației funcționale* și rezolvarea ei *analitică* sau *numerică*, și vom concepe *algoritmul* ce realizează *procesul de calcul* generat de cerințele problemei.

Pe lângă variabilele x , a , b , c , y_p , y_f cu semnificațiile prezentate mai sus, vom utiliza și următoarele *variabile*:

z - cantitatea de alcool din vas la un moment dat ;

t - cantitatea de lichid din vas la un moment dat ;

y_0 - concentrația de alcool din vas la un moment dat.

Algoritmul în limbaj pseudo-cod este următorul :

```
algorithm Gauss;
int x;
float a,b,c,y0,yp,yf,z,t;

begin // main
  read a,b,c ; //liquid quantities
  read y0,yp,yf; //concentrations
  // initializations
  x←1; z←(a-b)*y0+c*yp;
  t←a-b+c
  while yf < z/t do
  begin
    x←x+1;
    y0← z/t; //concentration
    z←(t-b)*y0+c*yp;
    t←t-b+c;
  end
  write x; // solution
end
```

Prin execuția algoritmului/programului de mai sus (in limbaj de programare C, Pascal, etc.), pentru valorile $b=15$, $c=12$, y_0 (inițial) = 0.8, $y_p=0.4$, $y_f=0.5$ se obțin următoarele rezultate :

$a = 2000$, $y_f = 0.5004515$, $x(\text{days}) = 195$

$a = 5000$, $y_f = 0.5001438$, $x(\text{days}) = 488$

$a = 10000$, $y_f = 0.5000983$, $x(\text{days}) = 976$

$a = 100000$, $y_f = 0.5000064$, $x(\text{days}) = 9763$

Referințe

[1] GABRIEL SUDAN, *Câteva probleme matematice interesante*, Biblioteca SSM, Editura Tehnică, București, 1969.

[2] MARIN VLADA, O problemă a lui K.F. Gauss rezolvată cu calculatorul, *Gazeta Matematică*, nr. 5/1995.

Rezolvare cu programul EXCEL

Pentru a realiza in Excel calculul iterativ din algoritmul de mai sus vom introduce mai inainte, in celulele corespunzatoare valorile datelor cunoscute:

a	b	c	y0	yp	yf
2000.000	15.000	12.000	0.800	0.400	0.500

Calculul iterativ si valorile parametrilor/variabilelor acestui calcul trebuie sa fie implementate intr-un tabel de forma:

x	ycurent	z	t
0	0.800	1600.000	2000.000
1	0.800	1592.800	1997.000
2	0.798	1585.636	1994.000
3	0.795	1578.508	1991.000

Deoarece in algoritmul de calcul precedent variabila y_0 este folosita si pentru *concentrația de alcool din vas la un moment initial*, dar si pentru *concentrația de alcool din vas la un moment curect*, vom introduce variabila
 $- y_{curent} = \text{concentrația de alcool din vas la un moment curect}$.

Din aceste motive, trebuie sa implementam in Excel un calcul iterativ de forma:

```

while yf < z/t do
begin
  x←x+1;
  ycurent← z/t; //concentration
  z← (t-b) *ycurent+c*yp;
  t←t-b+c;
end
    
```

Trebuie sa se realizeze urmatoarele etape (capul de tabel este *pe randul 6*):

1. se genereaza cu **Edit** → **Fill** valorile pentru variabila (*numar de zile*) x: 0..200 pe coloana A corespunzatoare acesteia, si anume pe randurile 7-207;
2. se introduc valorile pentru starea initiala ($x=0$), adica pentru **ycurent**, in B7 valoare 0.800, pentru **z** in C7 formula =A\$4*D\$4, iar pentru **t**, in celula D7, valoarea 2000;
3. se introduc formulele pentru prima iteratie ($x=1$) tinand seama de calcul iterativ de mai sus (a se vedea imaginea capturata din programul Excel), si anume,

- pentru y_{curent} , $B8 = C7/D7$
 - pentru z , $C8 = (D7 - B\$4) * B8 + C\$4 * E\$4$
 - pentru t , $D8 = D7 - B\$4 + C\4
4. se genereaza formulele (prin Copy sub Excel) pentru iteratiile $x = 2..200$, adica se selecteaza domeniul de celule **B8:D8**, se elibereaza butonul de mouse, dupa care se aduce cursorul cruce (mare) al mouse-ului catre coltul *dreapta-jos* al cadrului ce a selectat domeniul de celule, determinand aparitia cursorului de cruce mica; dupa aceea se apasa butonul stanga si se trage pana la randul 207 ($x=200$), realizandu-se astfel calcule corespunzatoare pentru cele 3 coloane din tabel..

	A	B	C	D	E	F	G	
1		PROBLEMA LUI GAUSS						
2								
3	a	b	c	y0	yp	yf		
4	2000.000	15.000	12.000	0.800	0.400	0.500		
5								
6	x	ycurent	z	t				
7	0	0.800	1600.000	2000.000				
8	1	0.800	1592.800	1997.000				
9	2	0.798	1585.636	1994.000				
10	3	0.795	1578.508	1991.000				
11	4	0.793	1571.416	1988.000				
12	5	0.790	1564.359	1985.000				
13	6	0.788	1557.338	1982.000				
14	7	0.786	1550.351	1979.000				
15	8	0.783	1543.400	1976.000				

Figura 19. Problema lui Gauss folosind Excel

Valorile generate de calculul iterativ sunt prezentate in continuare. Concluzia este ca solutia in acest caz este $x = 195$, adica identica cu solutia determinata prin algoritmul/programul precedent.

x	ycurent	z	t
0	0.800	1600.000	2000.000
1	0.800	1592.800	1997.000
2	0.798	1585.636	1994.000
3	0.795	1578.508	1991.000
4	0.793	1571.416	1988.000
5	0.790	1564.359	1985.000
6	0.788	1557.338	1982.000
7	0.786	1550.351	1979.000

8	0.783	1543.400	1976.000
9	0.781	1536.484	1973.000
10	0.779	1529.603	1970.000
11	0.776	1522.756	1967.000
12	0.774	1515.944	1964.000
13	0.772	1509.166	1961.000
14	0.770	1502.422	1958.000
15	0.767	1495.712	1955.000
16	0.765	1489.036	1952.000
17	0.763	1482.394	1949.000

18	0.761	1475.785	1946.000
19	0.758	1469.209	1943.000
20	0.756	1462.667	1940.000
21	0.754	1456.158	1937.000
22	0.752	1449.681	1934.000
23	0.750	1443.238	1931.000
24	0.747	1436.827	1928.000
25	0.745	1430.448	1925.000
26	0.743	1424.102	1922.000
27	0.741	1417.788	1919.000
28	0.739	1411.505	1916.000
29	0.737	1405.255	1913.000
30	0.735	1399.036	1910.000
31	0.732	1392.849	1907.000
32	0.730	1386.693	1904.000
33	0.728	1380.569	1901.000
34	0.726	1374.475	1898.000
35	0.724	1368.413	1895.000
36	0.722	1362.381	1892.000
37	0.720	1356.380	1889.000
38	0.718	1350.409	1886.000
39	0.716	1344.469	1883.000
40	0.714	1338.559	1880.000
41	0.712	1332.679	1877.000
42	0.710	1326.829	1874.000
43	0.708	1321.008	1871.000
44	0.706	1315.218	1868.000
45	0.704	1309.457	1865.000
46	0.702	1303.725	1862.000
47	0.700	1298.022	1859.000
48	0.698	1292.349	1856.000
49	0.696	1286.704	1853.000
50	0.694	1281.088	1850.000
51	0.692	1275.501	1847.000
52	0.691	1269.942	1844.000
53	0.689	1264.412	1841.000
54	0.687	1258.910	1838.000
55	0.685	1253.436	1835.000
56	0.683	1247.990	1832.000
57	0.681	1242.571	1829.000
58	0.679	1237.181	1826.000
59	0.678	1231.818	1823.000
60	0.676	1226.482	1820.000
61	0.674	1221.174	1817.000
62	0.672	1215.893	1814.000
63	0.670	1210.638	1811.000
64	0.668	1205.411	1808.000
65	0.667	1200.210	1805.000

66	0.665	1195.036	1802.000
67	0.663	1189.889	1799.000
68	0.661	1184.767	1796.000
69	0.660	1179.672	1793.000
70	0.658	1174.603	1790.000
71	0.656	1169.560	1787.000
72	0.654	1164.543	1784.000
73	0.653	1159.552	1781.000
74	0.651	1154.586	1778.000
75	0.649	1149.645	1775.000
76	0.648	1144.730	1772.000
77	0.646	1139.839	1769.000
78	0.644	1134.974	1766.000
79	0.643	1130.134	1763.000
80	0.641	1125.319	1760.000
81	0.639	1120.528	1757.000
82	0.638	1115.762	1754.000
83	0.636	1111.020	1751.000
84	0.635	1106.302	1748.000
85	0.633	1101.609	1745.000
86	0.631	1096.939	1742.000
87	0.630	1092.294	1739.000
88	0.628	1087.672	1736.000
89	0.627	1083.074	1733.000
90	0.625	1078.499	1730.000
91	0.623	1073.948	1727.000
92	0.622	1069.420	1724.000
93	0.620	1064.916	1721.000
94	0.619	1060.434	1718.000
95	0.617	1055.975	1715.000
96	0.616	1051.539	1712.000
97	0.614	1047.126	1709.000
98	0.613	1042.735	1706.000
99	0.611	1038.367	1703.000
100	0.610	1034.021	1700.000
101	0.608	1029.698	1697.000
102	0.607	1025.396	1694.000
103	0.605	1021.116	1691.000
104	0.604	1016.858	1688.000
105	0.602	1012.622	1685.000
106	0.601	1008.408	1682.000
107	0.600	1004.215	1679.000
108	0.598	1000.043	1676.000
109	0.597	995.893	1673.000
110	0.595	991.764	1670.000
111	0.594	987.656	1667.000
112	0.592	983.569	1664.000
113	0.591	979.503	1661.000

114	0.590	975.457	1658.000
115	0.588	971.432	1655.000
116	0.587	967.427	1652.000
117	0.586	963.443	1649.000
118	0.584	959.479	1646.000
119	0.583	955.536	1643.000
120	0.582	951.612	1640.000
121	0.580	947.708	1637.000
122	0.579	943.824	1634.000
123	0.578	939.960	1631.000
124	0.576	936.115	1628.000
125	0.575	932.290	1625.000
126	0.574	928.485	1622.000
127	0.572	924.698	1619.000
128	0.571	920.931	1616.000
129	0.570	917.182	1613.000
130	0.569	913.453	1610.000
131	0.567	909.743	1607.000
132	0.566	906.051	1604.000
133	0.565	902.378	1601.000
134	0.564	898.724	1598.000
135	0.562	895.087	1595.000
136	0.561	891.470	1592.000
137	0.560	887.870	1589.000
138	0.559	884.289	1586.000
139	0.558	880.725	1583.000
140	0.556	877.180	1580.000
141	0.555	873.652	1577.000
142	0.554	870.142	1574.000
143	0.553	866.650	1571.000
144	0.552	863.175	1568.000
145	0.550	859.718	1565.000
146	0.549	856.278	1562.000
147	0.548	852.855	1559.000
148	0.547	849.449	1556.000
149	0.546	846.060	1553.000
150	0.545	842.688	1550.000
151	0.544	839.333	1547.000
152	0.543	835.995	1544.000
153	0.541	832.673	1541.000
154	0.540	829.368	1538.000
155	0.539	826.079	1535.000
156	0.538	822.807	1532.000
157	0.537	819.551	1529.000
158	0.536	816.311	1526.000

159	0.535	813.087	1523.000
160	0.534	809.878	1520.000
161	0.533	806.686	1517.000
162	0.532	803.510	1514.000
163	0.531	800.349	1511.000
164	0.530	797.204	1508.000
165	0.529	794.074	1505.000
166	0.528	790.960	1502.000
167	0.527	787.861	1499.000
168	0.526	784.777	1496.000
169	0.525	781.708	1493.000
170	0.524	778.654	1490.000
171	0.523	775.615	1487.000
172	0.522	772.591	1484.000
173	0.521	769.582	1481.000
174	0.520	766.588	1478.000
175	0.519	763.608	1475.000
176	0.518	760.642	1472.000
177	0.517	757.691	1469.000
178	0.516	754.754	1466.000
179	0.515	751.832	1463.000
180	0.514	748.923	1460.000
181	0.513	746.029	1457.000
182	0.512	743.148	1454.000
183	0.511	740.282	1451.000
184	0.510	737.429	1448.000
185	0.509	734.590	1445.000
186	0.508	731.764	1442.000
187	0.507	728.952	1439.000
188	0.507	726.154	1436.000
189	0.506	723.369	1433.000
190	0.505	720.597	1430.000
191	0.504	717.838	1427.000
192	0.503	715.092	1424.000
193	0.502	712.360	1421.000
194	0.501	709.640	1418.000
195	0.500	706.934	1415.000
196	0.500	704.240	1412.000
197	0.499	701.558	1409.000
198	0.498	698.890	1406.000
199	0.497	696.233	1403.000
200	0.496	693.590	1400.000

Solutia corecta!

CONCLUZII.

Din analiza celor 3 rezolvări ale problemei lui Gauss se poate exprima concluzia ca **metoda matematică** (rezolvarea unei ecuații funcționale) este *laborioasă și incomodă*, iar **metoda algoritmică** susținută de un program scris într-un limbaj de programare este cea mai comodă și eficientă. De asemenea, rezolvarea folosind facilitățile **programului Excel** este comodă și eficientă, în primul pentru că se bazează pe procesul de calcul iterativ din metoda algoritmică. *Inconveniențele* (eliminate în cazul programului scris într-un limbaj de programare) apar atunci când în vas cantitatea de lichid este foarte mare (5000, 10000, etc.), caz în care *tabelul de calcul* necesită *dimensiuni mari*. Mai jos vom exemplifica printr-o situație modul în care **propagarea erorilor** pot denatura obținerea rezultatului corect în cazul acestei probleme.

Exemplu privind propagarea erorilor.

Pentru cantitatea de lichid de 2000, numărul de iterații este considerabil ($x=195$, soluția) și pot determina *procesul de propagare a erorilor*. Formula variabilei/parametrului z din algoritmul de calcul, utilizează valoarea concentrației de la pasul precedent

$$z \leftarrow (t-b) \cdot y_{\text{curent}} + c \cdot y_p .$$

Vom modifica formula astfel ca să se utilizeze valoare concentrației la momentul curent, adică formula $C8 = (D7-B\$4) \cdot B8 + C\$4 \cdot E\$4$ va fi modificată astfel:

$$C8 = (D7-B\$4) \cdot B7 + C\$4 \cdot E\$4.$$

În urma refacerii calculelor obținem rezultatele de mai jos:

X	ycurent	z	t
0	0.800	1600.000	2000.000
1	0.800	1592.800	1997.000
2	0.798	1590.400	1994.000
3	0.798	1583.243	1991.000
4	0.795	1580.843	1988.000
5	0.795	1573.730	1985.000
6	0.793	1571.330	1982.000
7	0.793	1564.259	1979.000
8	0.790	1561.859	1976.000
9	0.790	1554.831	1973.000
10	0.788	1552.432	1970.000
11	0.788	1545.446	1967.000
12	0.786	1543.047	1964.000

186	0.607	875.596	1442.000
187	0.607	871.634	1439.000
188	0.606	869.466	1436.000
189	0.605	865.531	1433.000
190	0.604	863.367	1430.000
191	0.604	859.459	1427.000
192	0.602	857.300	1424.000
193	0.602	853.418	1421.000
194	0.601	851.263	1418.000
195	0.600	847.408	1415.000
196	0.599	845.257	1412.000
197	0.599	841.428	1409.000
198	0.597	839.282	1406.000
199	0.597	835.479	1403.000
200	0.595	833.337	1400.000

Rezultate eronate !

Soluția, în acest caz are *valoare mai mare* decât valoarea corectă. Influența propagării erorilor a determinat obținerea unor *rezultate eronate*.

Indicatorii statistici

Indicatorii statistici sunt definiți pentru a surprinde (a analiza) variații de manifestare a unor valori măsurate pentru fenomene și procese și care necesită elaborarea unor metodologii și tehnici de rafinare, transformare și aplicare a unor operații speciale de calcul pentru obținerea unor determinări cantitativ-numerice. Indicatorul statistic, în forma sa generală, este expresia numerică a manifestărilor unor fenomene, procese, activități sau categorii economice și sociale, delimitate în timp, spațiu. Pentru cunoașterea proceselor și fenomenelor, indicatorii statistici îndeplinesc mai multe funcții și anume: de măsurare; de comparare; de analiză sau de sinteză; de estimare; de verificare a ipotezelor și/sau de testare a semnificației parametrilor utilizați.

Indicatorii statistici se pot grupa în:

- **Indicatori primari (mărimi absolute)** – exprimă direct valori initiale (masuratori) pentru obiectivele cercetate; se pot obține prin înregistrarea directă, centralizarea datelor sau prin însumarea parțială sau totală a datelor individuale; prezintă o capacitate relativ limitată de descriere a fenomenului/procesului analizat, și nu permite realizarea unor aprecieri calitative;
- **Indicatori derivați** – se obțin prin prelucrarea indicatorilor primari și fac posibilă analiza aspectelor calitative ale fenomenelor și proceselor analizate (ex: *mărimi relative, mărimi medii, indicatori ai variației, indici, indicatori ai corelației*, etc).

Indicatorii tendinței centrale

În general, indicatorii tendinței centrale se determină în general ca indicatori medii sau indicatori de poziție (ai localizării), în funcție de natura caracteristicilor urmărite în colectivitatea investigată, de scopul investigației. Sunt multe situațiile când tendința centrală se caracterizează printr-un anumit tip de medie (**aritmetică, armonică, pătratică, geometrică**), dar și situații de utilizare a *indicatorilor sintetici de poziție* (localizare: *modul, cuantile*).

Diverse tipuri de medii ale valorilor primare:

- **Media aritmetică** - În sens statistic, media aritmetică a valorilor individuale (x_1, x_2, \dots, x_n) ale variabilei / parametrului $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ reprezintă acea valoare \bar{x} care s-ar fi înregistrat dacă toți factorii de influență ar fi acționat constant (cu aceeași intensitate) la nivelul fiecărei valori măsurare/înregistrare. Prin urmare,

$$\bar{x} = \frac{x_1 + x_2 + \dots + x_n}{n}, \text{ sau } \bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n}, \text{ si avem } \min_i x_i \leq \bar{x} \leq \max_i x_i.$$

- **Media ponderată** - Într-o colectivitate statistică, suficient de mare (n mare), unde de obicei, multe valori prezintă o anumită *frecvență de apariție*, media aritmetică se calculează ca o medie ponderată:

$$\bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^n f_i x_i}{n}, \text{ unde } f_i \text{ reprezintă frecvența valorii } x_i, \text{ și avem } \sum_{i=1}^n f_i = n.$$

- **Media armonică** - Media armonică este folosită numai în anumite situații, și anume atunci când valorile/seturile de date sunt alcătuite din valori exprimate sub formă de rapoarte, cum ar fi prețurile vitezele (în mp/h), prețurile (în u.m./kg), sau productivitatea (produse/oră-om). Media armonică se definește ca valoare inversă a mediei aritmetice a inverselor valorilor elementelor individuale înregistrate; relația de calcul a mediei armonice simple a șirului de valori $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ este următoarea:

$$m_a = \frac{n}{\sum_{i=1}^n \frac{1}{x_i}};$$

Pentru o serie de distribuții de frecvențe media armonică ponderată se calculează

după relația:

$$m_a = \frac{\sum_{i=1}^n f_i}{\sum_{i=1}^n \frac{1}{x_i} f_i},$$

- **Media geometrică** - Media geometrică este o mărime specializată folosită pentru a calcula media creșterilor procentuale (*media creșterilor procentuale a salariilor sau prețurilor bunurilor*). Media geometrică reprezintă acea valoare a caracteristicii observate care dacă ar înlocui fiecare valoare individuală din serie produsul acestora nu s-ar modifica, adică

$$m_g = \left[\prod_{i=1}^n x_i \right]^{\frac{1}{n}}$$

Indicatori de poziție

Indicatorii de poziție calculează și se identifică în cadrul unui set de valori cu câte o variantă reală, care posedă o anumită proprietate, conform căreia respectiva variantă oferă o informație satisfăcătoare despre setul de valori studiat:

- **Mediana (Median)**- Me, aceasta reprezintă valoarea centrală a unei serii de date aranjate crescător sau descrescător, și are proprietatea ca împarte seria în 2 grupuri egale, astfel încât jumătate din valori sunt mai mici decât mediana și jumătate sunt mai mari decât mediana. Este cuartila de mijloc, cuartilele fiind valori care împart seria în 4 grupe, sau este percentila de mijloc, percentilele fiind valori care împart seria în 10 grupe egale. Pentru o serie cu *număr impar de valori*, valorile seriei sunt în ordine crescătoare și valoarea care împarte seria în două părți egale este mediana. Valoarea de mijloc a unei distribuții, este definită drept cel mai mic număr astfel încât jumătate dintre valori să nu fie mai mari decât el. Cu alte cuvinte, jumătate dintre valori sunt mai mici sau egale cu

mediana, jumătate sunt mai mari decât mediana. De remarcat că, deși este utilizat în general ca un indicator de tendință centrală, mediana oferă mai degrabă informații asupra repartizării observațiilor (indicator de împrăștiere). De regulă, mediana este raportată împreună cu quartilele distribuției în așa-zisa rezumare prin cinci valori. Dacă x_1, x_2, \dots, x_n sunt valorile observate, mediana este calculată, după ordonarea crescătoare a valorilor, $x_{(1)} \leq x_{(2)} \leq \dots \leq x_{(n)}$, prin

$$Me = \begin{cases} x_{k+1}, & \text{pentru } N = 2k + 1 \\ \frac{x_k + x_{k+1}}{2}, & \text{pentru } N = 2k \end{cases}$$

Este de notat că mediana realizează minimul sumei abaterilor absolute ale valorilor distribuției de la un

punct fixat: $\sum_{i=1}^n |x_i - m|$ este minimă

pentru m egală cu mediana distribuției (în cazul unui număr par de valori, mediana – așa cum a fost definită – nu este singura valoare cu această proprietate).

Funcție Excel:

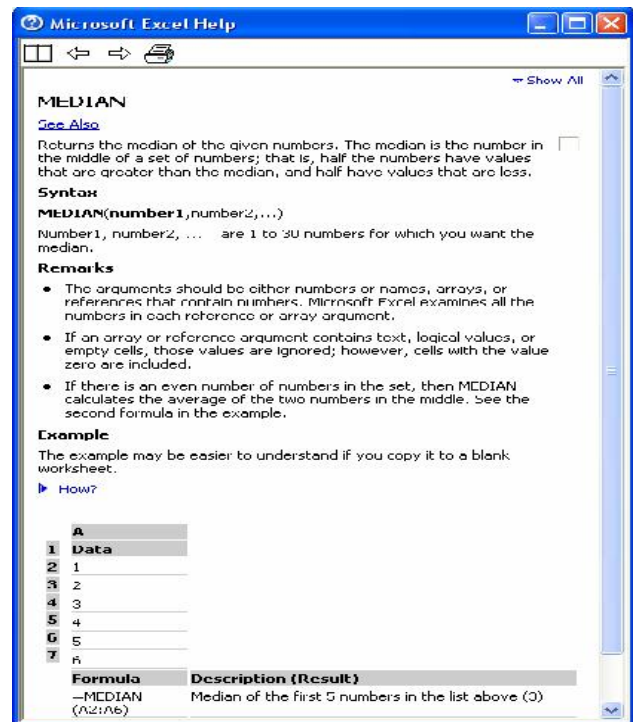
MEDIAN(number1,number2,...)

Number1, number2, ... are 1 to 30 numbers for which you want the median.

Exemplu: **Median** (18,19,20,21,22,23,24,25,26,27,28,29,30,31,32)=25 (nr. impar de valori) si **Median** (18,19,20,21,22,23,24,25,26,27,28,29,30,31) = 24.5

- **Modulul (Mode)** – valoarea modală, adică dominantă a unei variabile ce reprezintă valoarea care înregistrează cea mai mare frecvență de apariție. Valoarea modală se utilizează ca indicator al tendinței centrale atunci când media nu se poate calcula sau nu are sens să fie calculată. Valoarea mod este cea mai frecventă valoare dintr-o mulțime de valori. Grafic, dintr-o histogramă, o valoare mod este identificată printr-un maxim relativ. O distribuție poate avea astfel mai multe valori mod (distribuții unimodale, bimodale, etc.).

Funcție Excel: MODE (number1,number2,...)



Number1, number2, ... are 1 to 30 arguments for which you want to calculate the mode. You can also use a single array or a reference to an array instead of arguments separated by commas. :

Exemplu: **Mode** (18,19,20,21,22,20,24,20,26,27,20,29,30,31,32)=20,
Mode (18,19,20,18,22,18,24,25,26,27,18,29,30,31) = 18

În Excel, funcțiile corespunzătoare acestor parametri *media aritmetica*, *mediana* și *modulul*, sunt: **AVERAGE**, **MEDIAN**, **MODE**.

Indicatori ai împrăștierii (variației)

- **Amplitudine** (*Range*) – sau indice de dispersie (Dispersion indexes) - este definită ca $x_{\max} - x_{\min}$, unde x_{\max} și x_{\min} sunt valorile extreme ale unui set de numere observate. Oferă o imagine a răsparirii datelor, dependentă însă de numărul de valori observate. Cu cât se măsoară mai multe elemente, cu atât șansa de a observa valori mai depărtate crește, deci șansa de a obține o amplitudine mai mare.
- **Abaterea medie** (*Mean Deviation*) – deviația sau abaterea medie reprezintă media abaterilor valorilor individuale față de valoarea medie:

$$D_M = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})$$

- **Abaterea standard** (*Standard Deviation – SD*) este radicalul mediei pătratice a abaterilor datelor față de medie și se calculează cu formula:

$$s = \sigma_x = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{n - 1}} \quad (\text{in Excel este funcția STDEV sau STDEVP}).$$

- **Varianța** (*Variance*) sau **dispersia** este pătratul abaterii medii pătratice, $V(x) = \sigma_x^2$ (in Excel este funcția **VAR** sau **VARP**).
- **Intervalul de confidență** (*Confidence interval*) – interval de încredere (număr de valori în intervalul de încredere) pentru estimarea unui parametru (ex. *media*, *dispersia*, etc) în cazul unei **distributii normale Gauss**:
 - a) $x = \bar{x} \pm \sigma$ cu probabilitate de 0.682
 - b) $x = \bar{x} \pm 2\sigma$ cu probabilitate de 0.954
 - c) $x = \bar{x} \pm 3\sigma$ cu probabilitate de 0.997

În Excel există funcția **CONFIDENCE(alpha,standard_dev,size)**, **Alpha** este nivelul de semnificație utilizat pentru a calcula nivelul de încredere. Nivelul de încredere este egal cu $100 \cdot (1 - \alpha)\%$, sau în alte cuvinte, un α de 0.05 indică un nivel de încredere de 95%.

percent confidence level. **Standard_dev** is the population standard deviation for the data range and is assumed to be known. **Size** is the sample size.

Distribuția și propagarea erorilor. Estimarea erorilor

Erorile aleatoare (accidentale) produc efecte asupra preciziei datelor și rezultatelor. Acestea nu sunt corelate și afectează valorile observate (masuratorile) și se considera că pentru măsurători de volum foarte mare (n tinde către infinit) aceste erori sunt realizări (sunt distribuite) ale unei *variabile aleatoare normale* (**distribuția normală Gauss**) X . Proprietatea importantă a acestei *distribuții de probabilitati* este aceea că valorile observate (măsurate) se distribuie aleator la stânga și la dreapta față de valoarea medie, adică satisface legea densității de probabilitate Gauss (numită și *clopotul lui Gauss*), *distribuția normală standard* $N(0,1)$, având media 0 și dispersia 1:

$$f(x) = \frac{h}{\sqrt{\pi}} \cdot e^{(-h^2 \cdot x^2)}, \quad x \in (-\infty, +\infty), \quad h = \frac{1}{\sqrt{2} \cdot \sigma} \text{ (precizia),}$$

și $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 0$. Mai jos este graficul densității de probabilitate pe intervalul $[-2,2]$ realizat (pasul discretizării/diviziunii $p=0.1$) cu programul Excel.

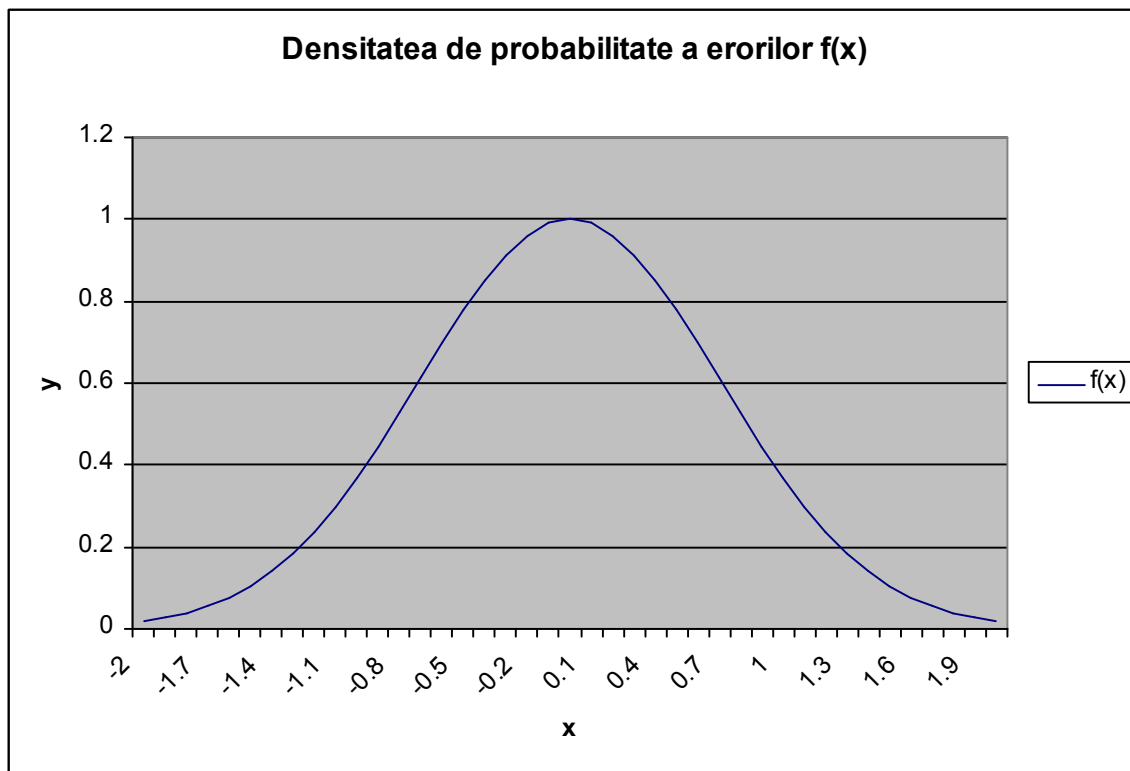


Figura 20. Graficul folosind Excel

Pentru o valoare data $x \in (-\infty, +\infty)$, conform definiției funcției de repartiție, probabilitatea ca $X < x$ este data de relația:

$$F(x) = P(X < x) = \int_{-\infty}^x f(u) du,$$

adică reprezintă aria de sub curba normală standard delimitată de $-\infty$ și x .

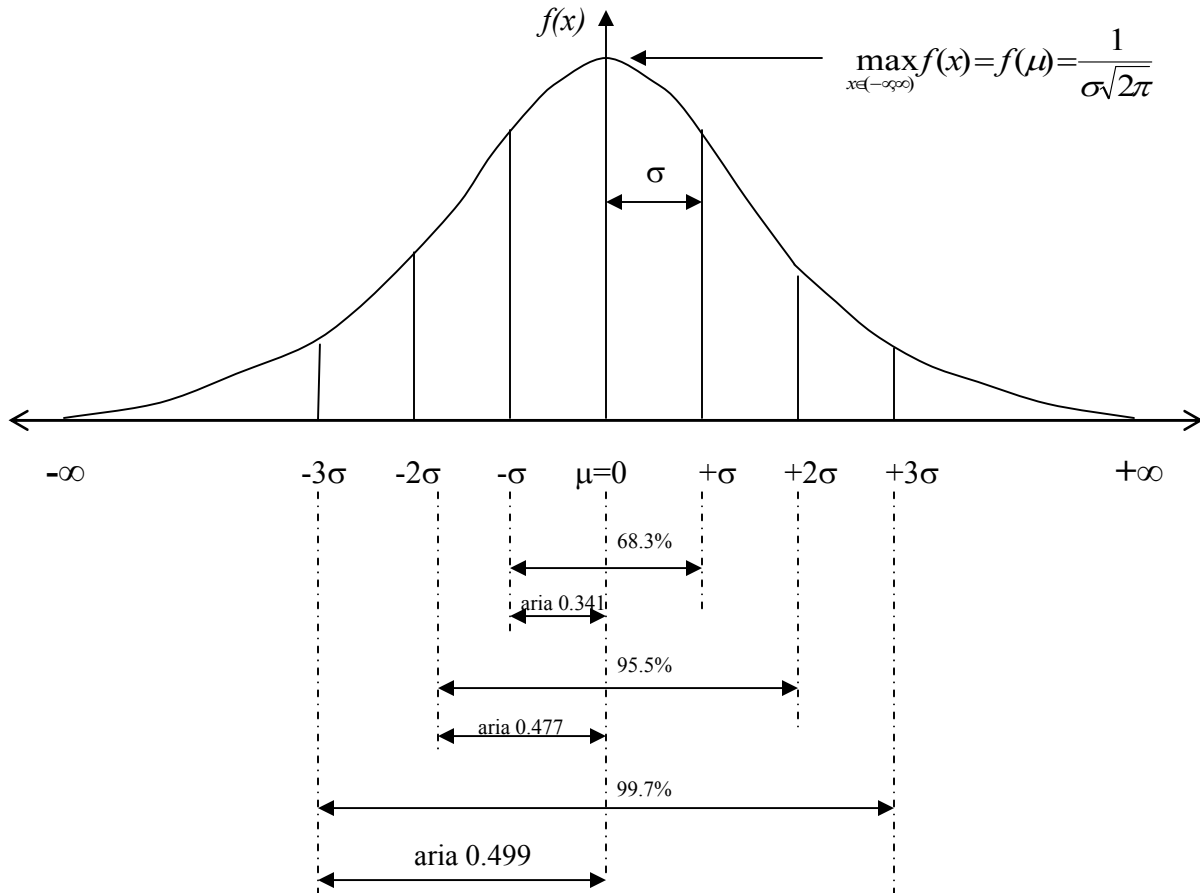


Figura 21. Erorile aleatoare: Distribuția probabilităților și relația cu funcția de repartiție

Distribuție normală (*Normal Distribution - ND*) – Densitatea de probabilitate Gauss

Prin definiție, o *variabilă aleatoare*. X are o repartiție normală cu parametrii μ și σ dacă densitatea sa de probabilitate este

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}, \quad \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx = 1, \quad \max_{x \in (-\infty, \infty)} f(x) = f(\mu) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}$$

Se demonstrează că μ și σ^2 este media, respectiv dispersia, *variabila aleatoare* X . Conform definiției funcției de repartiție,

$$F(x) = P(X < x) = \int_{-\infty}^x f(u)du$$

și se poate demonstra că pentru orice $a \leq b$, probabilitatea ca $a < (X-m)/s < b$ este

$P(a < (X-m)/s < b) =$ aria de sub curba normală standard delimitată de $x = a$ și $x = b$

formulă care permite calcularea probabilităților asociate cu repartiția normală doar cunoscând probabilitățile asociate repartiției normale standard. Notăția uzuală este $X \sim N(\mu, \sigma^2)$. Pentru distribuția normală standard se obține $X \sim N(0, 1)$.

In EXCEL exista functia:

NORMDIST(*x,mean,standard_dev,cumulative*)

- X is the value for which you want the distribution.

- Mean is the arithmetic mean of the distribution. Standard_dev is the standard deviation of the distribution.

- Cumulative is a logical value that determines the form of the function. If cumulative is TRUE, NORMDIST returns the cumulative distribution function; if FALSE, it returns the probability mass function.

- The equation for the normal density function (cumulative = FALSE) is:
- When cumulative = TRUE, the formula is the integral from negative infinity to x of the given formula.

NORMDIST(x,mean,standard_dev,cumulative)

X is the value for which you want the distribution.
 Mean is the arithmetic mean of the distribution.
 Standard_dev is the standard deviation of the distribution.
 Cumulative is a logical value that determines the form of the function. If cumulative is TRUE, NORMDIST returns the cumulative distribution function; if FALSE, it returns the probability mass function.

Remarks

- If mean or standard_dev is nonnumeric, NORMDIST returns the #VALUE! error value.
- If standard_dev ≤ 0 , NORMDIST returns the #NUM! error value.
- If mean = 0, standard_dev = 1, and cumulative = TRUE, NORMDIST returns the standard normal distribution, NORMSDIST.
- The equation for the normal density function (cumulative = FALSE) is:

$$f(x; \mu, \sigma) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

- When cumulative = TRUE, the formula is the integral from negative infinity to x of the given formula.

Example

The example may be easier to understand if you copy it to a blank worksheet.

▶ How?

A	B
1 Data	Description
42	Value for which you want the distribution
40	Arithmetic mean of the distribution
1.5	Standard deviation of the distribution
Formula	Description (Result)
=NORMDIST(A2,A3,A4,TRUE)	Cumulative distribution function for the terms above (0.908789)
=NORMDIST(A2,A3,A4,FALSE)	Probability mass function for the terms above (0.10934005)

Este remarcat faptul ca pentru o curba a distributiei erorilor cu o medie data μ si cu diverse dispersii σ_1, σ_2 și σ_3 crescatoare. atunci cele trei curbe au “baza” crescatoare asa cum se vede in figura urmatoare:

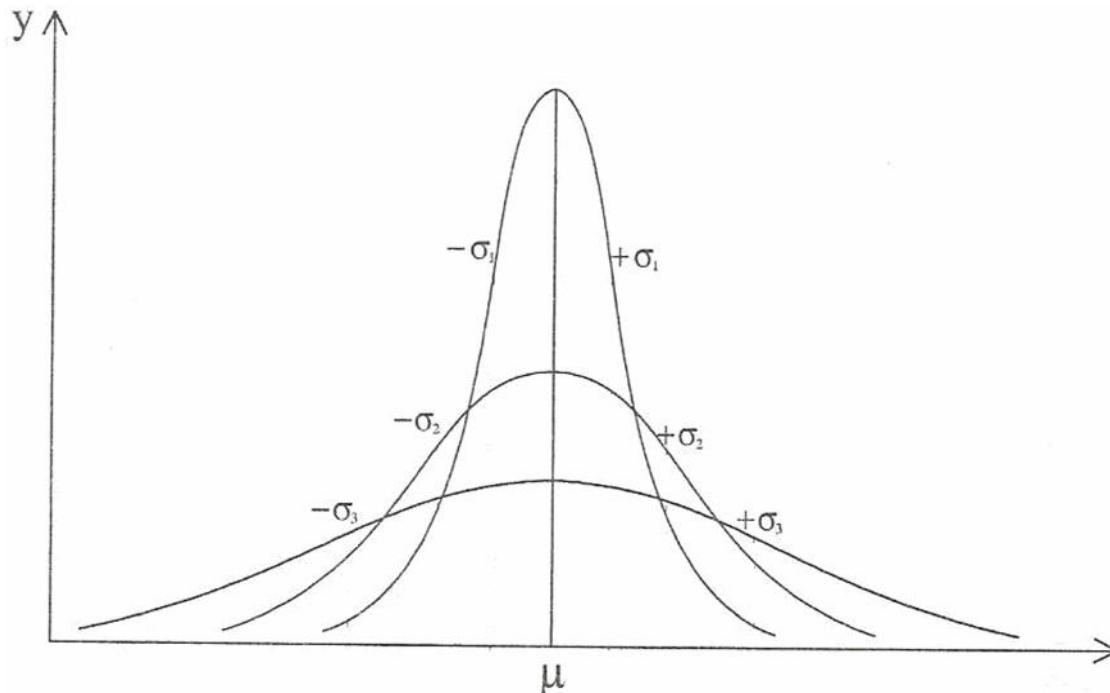


Figura 22. Curbele distributiei pentru diverse dispersii crescatoare $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$

Modelul teoretic al distributiei erorilor (*curba lui Gauss: distributia normala standard*) se refera la un numar infinit de masuratori pentru valorile masurate (observate). In practica, numarul observatiilor este finit, si uneori acest numar este mic asa cum este cazul domeniilor chimie, fizica, etc. Sa presupunem ca se fac masuratori pentru marimea Y . Daca se repeta masurarea marimii Y in conditii identice se constata ca valorile masurate difera intre ele, si atat pentru un numar foarte mare de masuratori (teoretic infinit), cat si pentru un nume mic de masuratori (finit) se obtin doua siruri (seturi) distincte de valori masurate. Daca pentru ambele seturi de valori masurate se reprezinta grafic frecventele de aparitie (distributia probabilitatilor) a valorii masurate in functie de valorile masurate, se obtin doua curbe diferite (a se vedea figura de mai jos). Vom nota:

Y_r = valoarea adevarata (reala, corecta) a marimii Y ;

m = media valorilor masurate pentru un numar infinit de masuratori

\bar{Y} = media valorilor masurate pentru un numar mic (finit) de masuratori

Eroarea sistematica (obiectiva) este data de diferenta dintre media valorilor masurate pentru un numar infinit de masuratori si valoarea adevarata a marimii Y , adica $m - Y_r$.
Eroarea aleatoare (accidentala) este data de diferenta dintre media valorilor masurate

pentru un număr finit de măsurători și media valorilor măsurate pentru un număr infinit de măsurători, adică $\bar{Y} - m$.

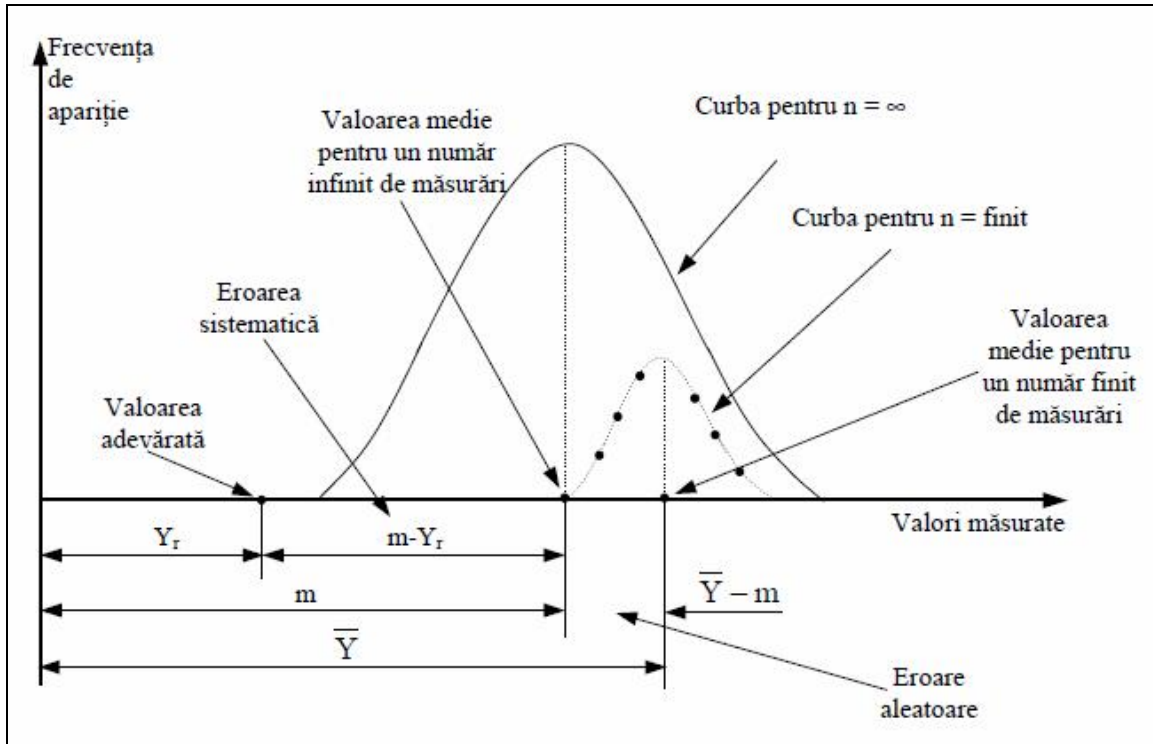
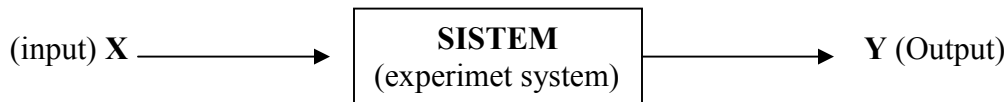


Figura 23. Erori de măsurare sistematice și aleatoare
(Sursa: M. Miron, L. Miron, *Măsurări electrice și electronice*, Brașov, 2003, <http://www.afahc.ro/invatamant/electro/mee.pdf>)

Propagarea erorilor

Atunci când un rezultat experimental depinde de unul sau mai multe măsurători nesigure, este necesar să se analizeze propagarea erorilor (incertitudinile: *propagation of error* or *propagation of uncertainty*) acestor măsurători în rezultat final al cercetării (experimentului).

În sens statistic, dacă X este o variabilă aleatoare dată ce are o distribuție cunoscută a erorilor și asupra ei acționează un sistem de prelucrare (experiment system), se dorește să se cunoască propagarea erorilor (distribuția erorilor) pentru variabila aleatoare rezultat Y :



Trebuie să se determine distribuția funcției de ieșire pentru variabila Y , adică $Y = f(X)$, unde f este cunoscută și distribuția erorilor pentru variabila aleatoare X este cunoscută.

Presupunem ca variabila X (input) este normal distribuita $N(\mu_x, \sigma_x)$ cu media μ_x si abaterea standar σ_x si se doreste sa se determine cum se propaga intervalul cu probabilitatea 68% $[\mu_x - \sigma_x, \mu_x + \sigma_x]$ prin sistemul de prelucrarea in rezultatul final, adica in variabila iar Y (output). Daca f este o functie complexa, din figura urmatoare se poate observa ca aceste interval depinde de aceasta functie sa determine o anumita distributie a erorilor pentru rezultatul final Y. In cazul normal distribuit pentry Y, avem notatia $N(\mu_y, \sigma_y)$.

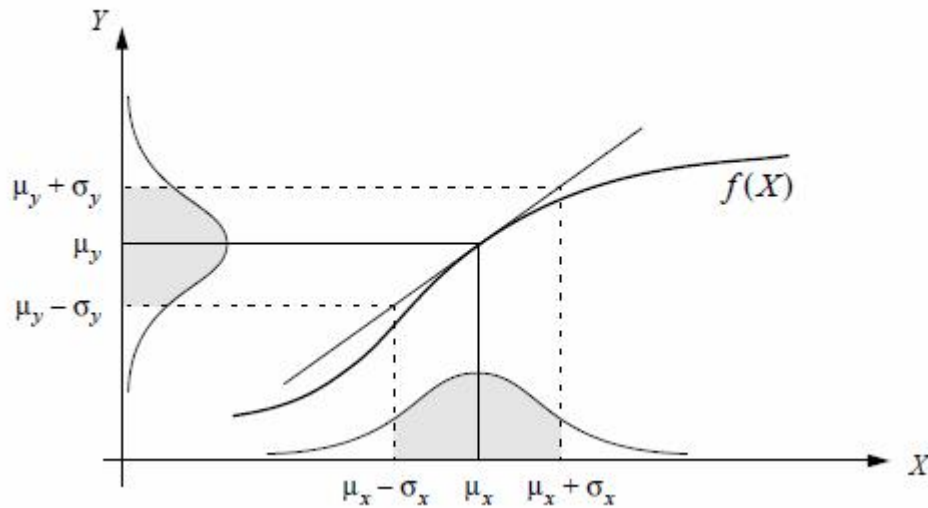


Figura 24. Propagarea erorilor pentru cazul neliniar al rezultatului

Pentru cazul general cand avem n varaibila aleatoaea la intrare (input) X_1, X_2, \dots, X_n , avem urmatoarea schema generala:

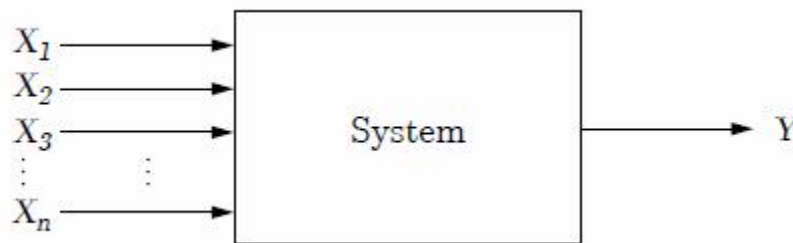


Figura 25. Schema generala pentru n intrari

In acest caz avem $Y = f(X_1, X_2, \dots, X_n)$, unde X_1, X_2, \dots, X_n sunt variabile aleatoare de intrare (input) avand distributia normala $N(\mu_i, \sigma_i)$, unde $i \in \{1, 2, \dots, n\}$.

In acest caz, reprezentarea lui Y sub forma dezvoltatii in serie Tayloy de ordinul I (se utilizeaza doar deriva de ordinul I) in punctul $(\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_n)$ este

$$Y \approx f(\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_n) + \sum_{i=1}^n \left[\frac{\partial f}{\partial X_i}(\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_n) \right] [X_i - \mu_i]$$

Daca pentru **medie** utilizam notatia din statistica (probabilitati), $E(\cdot)$, atunci avem urmatoarele calcule:

$$Y \approx a_0 + \sum a_i(X_i - \mu_i) \text{ , cu notatiile}$$

$$a_0 = f(\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_n) \text{ ,}$$

$$a_i = \frac{\partial f}{\partial X_i}(\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_n)$$

Vom presupune ca functia f este liniara si astfel Y este o variabila aleatoare distribuita normal $N(\mu_y, \sigma_y)$ cu media μ_y si abaterea standar σ_y . sa calculam μ_y si σ_y^2 :

$$\begin{aligned} \mu_Y &= E[Y] = E[a_0 + \sum_i a_i(X_i - \mu_i)] \\ &= E[a_0] + \sum_i E[a_i X_i] - E[a_i \mu_i] \\ &= a_0 + \sum_i a_i E[X_i] - a_i E[\mu_i] \\ &= a_0 + \sum_i a_i \mu_i - a_i \mu_i \end{aligned}$$

adica

$$\begin{aligned} &= \sum_i a_i^2 E[(X_i - \mu_i)^2] + \sum_{i \neq j} \sum a_i a_j E[(X_i - \mu_i)(X_j - \mu_j)] \\ &= \sum_i a_i^2 \sigma_i^2 + \sum_{i \neq j} \sum a_i a_j \sigma_{ij} \\ \sigma_Y^2 &= \sum_i \left(\frac{\partial f}{\partial X_i} \right)^2 \sigma_i^2 + \sum_{i \neq j} \sum \left(\frac{\partial f}{\partial X_i} \right) \left(\frac{\partial f}{\partial X_j} \right) \sigma_{ij} \end{aligned}$$

si daca vom considera ca variabilele aleatoare X_1, X_2, \dots, X_n sunt independente, atunci covarianta σ_{ij} este zero si avem

$$\sigma_Y^2 \approx \sum_i \left(\frac{\partial f}{\partial X_i} \right)^2 \sigma_i^2 .$$

Pentru exemplificare vom da cateva exemple de operatii asupra intrarilor. Calculul erorii rezultatului final va fi analizat in cele ce urmeaza.

Input: $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ obtinute din masuratori directe cu erorile $\mathbf{s}_a, \mathbf{s}_b, \mathbf{s}_c$

Output: rezultatul final \mathbf{x} , cu eroarea \mathbf{s}_x

Nr. crt.	Rezultatul final	Propagarea erorilor
1	$x = a + b - c$	$s_x = \sqrt{s_a^2 + s_b^2 + s_c^2 + \dots}$
2	$x = a * b/c$	$s_x = x \cdot \sqrt{\left(\frac{s_a}{a}\right)^2 + \left(\frac{s_b}{b}\right)^2 + \left(\frac{s_c}{c}\right)^2 + \dots}$
3	$x = a^{bc}$	$s_x = x \cdot \sqrt{\left(\frac{s_a}{a}\right)^2 + \left(\frac{s_b}{b}\right)^2 + \left(\frac{s_c}{c}\right)^2 + \dots}$

Tabelul 2. Propagarea erorilor

De exemplu, se poate calcula eroarea la *etalonul de curent* pe baza legii lui Ohm, sau în general la măsurarea indirectă a curentului, prin măsurarea *caderii de tensiune* pe o rezistență etalon. În Chimie și Fizică sunt diverse formule de calcul pentru care trebuie să se calculeze eroarea.

Analiza datelor experimentale. Modele matematice și statistice

În cercetare și în analiza datelor experimentale din diverse domenii științifice trebuie să se realizeze proceduri de calcul și modele care să conducă la concluzii privind interpretarea măsurătorilor, calculelor și rezultatelor *modelelor teoretice* sau *empirice (aproximative)*.

Presupunem că trebuie să se studieze variabila Y (dependentă) în funcție de variabila X (independentă), adică dependentă $Y = f(X)$, de exemplu dacă X reprezintă parametrul “temperatura”, iar Y parametrul “presiune”. În acest caz variabila Y se exprimă ca o funcție de o singură variabilă. Considerăm că s-au determinat n perechi de valori (x_i, y_i) , $i=1, \dots, n$ corespunzătoare celor două variabile pentru care se dorește să se studieze *asocierea și relația* dintre ele. O primă apreciere asupra *distribuției comune* o vom avea dacă realizăm *diagrama de împrăștiere a valorilor*, de fapt reprezentarea într-un sistem de axe XOY pentru punctele având coordonatele (x, y) . Analiza vizuală a organizării și formei *norului de puncte* obținut poate oferi indicii importante asupra relației dintre variabile. Datele vor susține ipoteza asocierii între variabile dacă forma norului de puncte se apropie de o curbă dată cu expresie analitică cunoscută. Astfel, se pot aprecia asocieri *liniare, curbilinii*, etc. Dacă în norul de puncte nu se poate distinge o tendință, se va spune că variabilele nu sunt corelate. Diversitatea proceselor și fenomenelor studiate determină obținerea unei mari diversități de tendințe: *liniare și neliniare (curbilinii)*.

În figurile următoare sunt ilustrate câteva tendințe ale acestor asocieri.

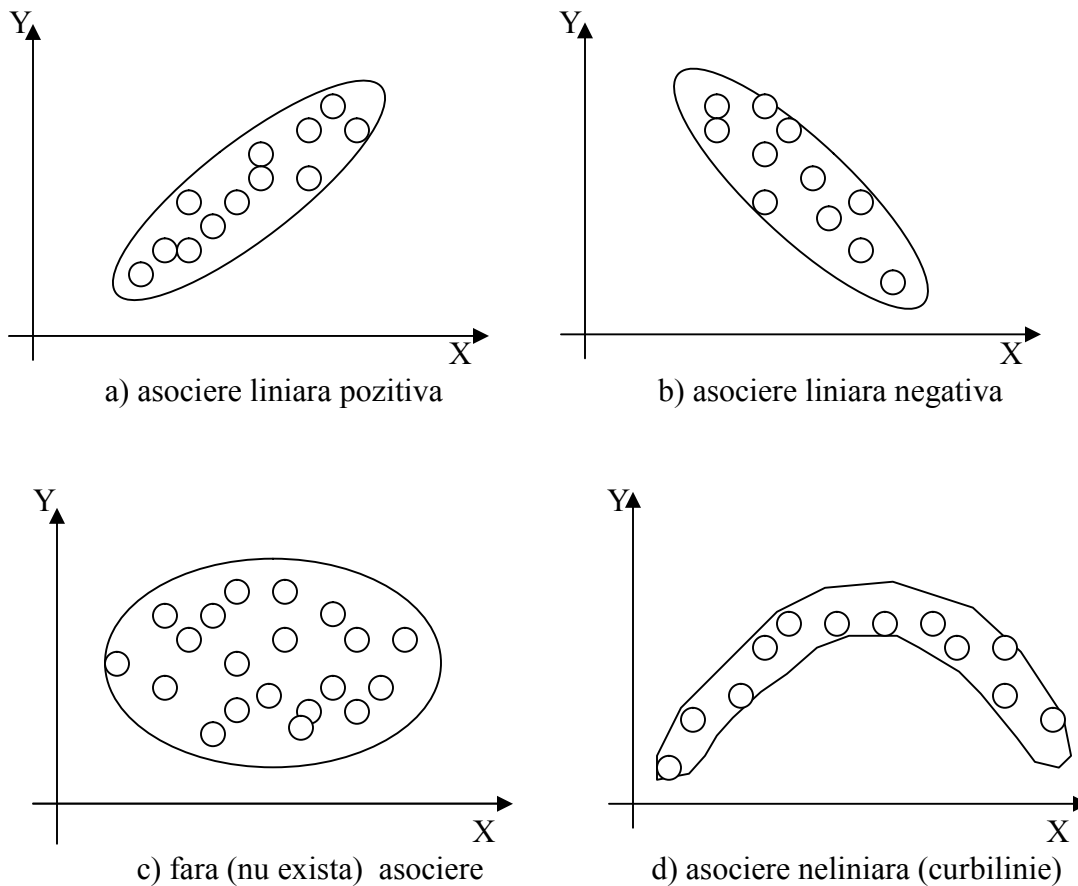


Figura 26. Diferite tipuri de asociere pentru variabilele X si Y

Pentru a sintetiza (estima) modul în care schimbările variabilei Y sunt asociate cu schimbările variabilei X, se utilizeaza metoda matematică "*metoda celor mai mici pătrate - MCMMP*" (conceputa de Legendre, 1806). Aplicată în cazurile a) si b), asocierea dintre X și Y este reprezentată printr-o dreaptă trasată printre punctele diagramei de împrăștiere. Dreapta estimată (*dreapta de regresie*) este "*cea mai bună*" în sensul că exprimă cel mai central drum printre puncte: linia pentru care *suma pătratelor distanțelor* (pe verticală) dintre puncte și dreaptă este *minimă*.

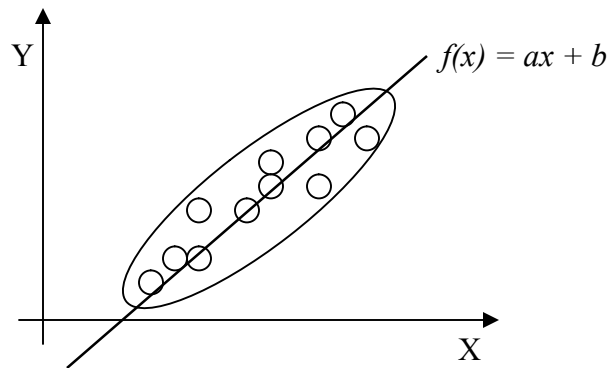


Figura 27. Dreapta de regresie in cazul a)

Distanțele $y_i - f(x_i)$, $i=1, \dots, n$ sunt considerate ca erori (*reziduuri*) între valorile măsurate și valorile estimate. Dreapta de regresie $f(x) = ax + b$ realizează valoarea minimă a pătratelor erorilor (parametri dreptei a și b urmează a fi determinați prin MCMMP),

$$S = \sum_{i=1}^n [y_i - f(x_i)]^2$$

în sensul că orice altă dreaptă produce o sumă de pătrate mai mare. Este de amintit că o proprietate a *mediei aritmetice* este aceea că suma pătratelor diferențelor de la medie are o valoare minimă. Astfel se poate spune că după cum *media* reprezintă *punctul de echilibru* pentru o *distribuție univariată* de scoruri, la fel dreapta de regresie reprezintă *punctul de echilibru* într-o *distribuție bivariată*. Utilitatea dreptei de regresie este aceea că servește ca bază pentru *predicția valorilor* lui Y asociate valorilor lui X .

În cazul *asocierii neliniare* (curbă), curba care estimează asocierea dintre variabilele Y și X va fi exprimată prin intermediul unor parametri ce urmează a fi determinați prin MCMMP. În practică, în funcție de natura datelor experimentale și procesul analizat trebuie să se determine ‘*evoluția*’ procesului pe baza datelor experimentale. Aceasta este reprezentată și estimată de *modele matematice* date de *funcții liniare* sau *neliniare* (curbe).

Modelele matematice (liniare sau neliniare) ce estimează evoluția proceselor sau fenomenelor sunt exprimate de:

- *Modele teoretice* - acestea se bazează pe diverse legi și principii ale domeniului teoretic; sunt *modele rationale* ce se determină prin funcții și legi obținute prin raționamente teoretice ce exprimă *funcții și ecuații* ale unor teorii studiate în domeniul respectiv: chimie, fizică, biologie, etc.
- *Modele empirice* (de aproximare) - acestea au la bază un suport teoretic pentru a utiliza *observații (măsurători) empirice* ale unor *parametri* ce definesc procesele și fenomenele în vederea realizării de *calcul și aproximări (fitare)* ale datelor.

Modele teoretice

Exemple.

a) Legea densității de probabilitate Gauss privind distribuția erorilor de măsurare (numită și *clopotul lui Gauss*), *distribuția normală standard* $N(0,1)$, având media 0 și dispersia 1:

$$f(x) = \frac{h}{\sqrt{\pi}} \cdot e^{(-h^2 \cdot x^2)}, \quad x \in (-\infty, +\infty), \quad h = \frac{1}{\sqrt{2}} \text{ (precizia),}$$

și $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 0$.

b) Exemplu din chimia cinetică (*teoria stării de tranziție* – “**transition state theory**”) - ecuația **Eyring-Polanyi** (1935) ce descrie dependența de temperatură a ratei de reacție într-o reacție bimoleculară. Principiile teoriei stării de tranziție: există un echilibru termodinamic între starea de tranziție și starea de reactanți în partea de sus a barierei de energie; rata de reacție chimică este proporțională cu concentrația de particule în stare de

tranziție de înaltă energie. **Modelul dat de ecuația Eyring** este folosit în studiul gazelor prin reacții condensate și mixte (Sursa: Peter Keusch, University of Regensburg, <http://www.demochem.de/eyr-e.htm>):

$$k = \frac{k_B \cdot T}{h} \cdot e^{-\frac{\Delta H^\ddagger}{RT}} \cdot e^{\frac{\Delta S^\ddagger}{R}}, \text{ unde}$$

variabila dependentă k este funcție de temperatura T și de parametri ΔS^\ddagger (entropia de activare), ΔH^\ddagger (entalpia de activare) și

$$k_B = \text{Boltzmann's constant [} 1.381 \cdot 10^{-23} \text{ J} \cdot \text{K}^{-1} \text{]}$$

$$T = \text{absolute temperature in degrees Kelvin [K]}$$

$$h = \text{Planck constant [} 6.626 \cdot 10^{-34} \text{ J} \cdot \text{s]}$$

$$R = \text{Universal Gas Constant} = 8.3144621 \text{ [J} \cdot \text{mol}^{-1} \cdot \text{K}^{-1} \text{]}$$

$$\Delta S^\ddagger = \text{activation entropy [J} \cdot \text{mol}^{-1} \cdot \text{K}^{-1} \text{]}$$

$$\Delta H^\ddagger = \text{activation enthalpy [kJ} \cdot \text{mol}^{-1} \text{]}$$

Observatii:

$$k^\ddagger = \frac{k_B \cdot T}{h}$$

is given by statistical thermodynamics,

k^\ddagger is known as a **universal rate constant for a transition state**.

$$\Delta G^\ddagger = \Delta H^\ddagger - T \cdot \Delta S^\ddagger$$

, $\Delta G^\ddagger =$ free activation enthalpy [$\text{kJ} \cdot \text{mol}^{-1}$] (Gibbs energy),

ΔG^\ddagger is also described by the Legendre transformation of the Gibbs free energy function.

ΔG^\ddagger poate fi considerată a fi *forța motrice a unei reacții chimice*, ce determină spontaneitatea de reacție: reacția este spontană (< 0), sistem în echilibru ($= 0$), reacția nu este spontană (> 0).

Prin logaritmare, **ecuația Eyring** se transformă într-un model liniar:

$$\ln k = \ln \frac{k_B}{h} \cdot T - \frac{\Delta H^\ddagger}{R} \cdot \frac{1}{T} + \frac{\Delta S^\ddagger}{R}$$

$$\ln \frac{k}{T} = -\frac{\Delta H^\ddagger}{R} \cdot \frac{1}{T} + \ln \frac{k_B}{h} + \frac{\Delta S^\ddagger}{R}$$

Modele empirice (de aproximare)

Exemple.

a) **Ecuația Arrhenius** – ecuația se poate aplica numai la *cinetica reacțiilor de gaz* și se bazează pe *observația empirică* a faptului că o reacție se desfășoară cu o creștere a ratei de reacție la o temperatură mai ridicată:

$$k = A \cdot e^{-\frac{E_a}{RT}}, \text{ unde } A \text{ factor și } E_a \text{ este energia de activare.}$$

$$E_a = \Delta H^\ddagger + RT$$

$$\ln k = -\frac{E_a}{RT} + \ln A$$

(forma liniară)

b) **Legea lui Beer** (Spectrofotometrie): $A = \epsilon L C$, unde A este absortia, ϵ este cantitate este de absorbtie molară, L este lungimea de undă a luminii folosite la măsurare, iar C este concentrația analitului (Sursa: David N. Blauch, Beer's Law: <http://www.chm.davidson.edu/vce/spectrophotometry/beerslaw.html>, si <http://teaching.shu.ac.uk/hwb/chemistry/tutorials/molspec/beers1.htm>).

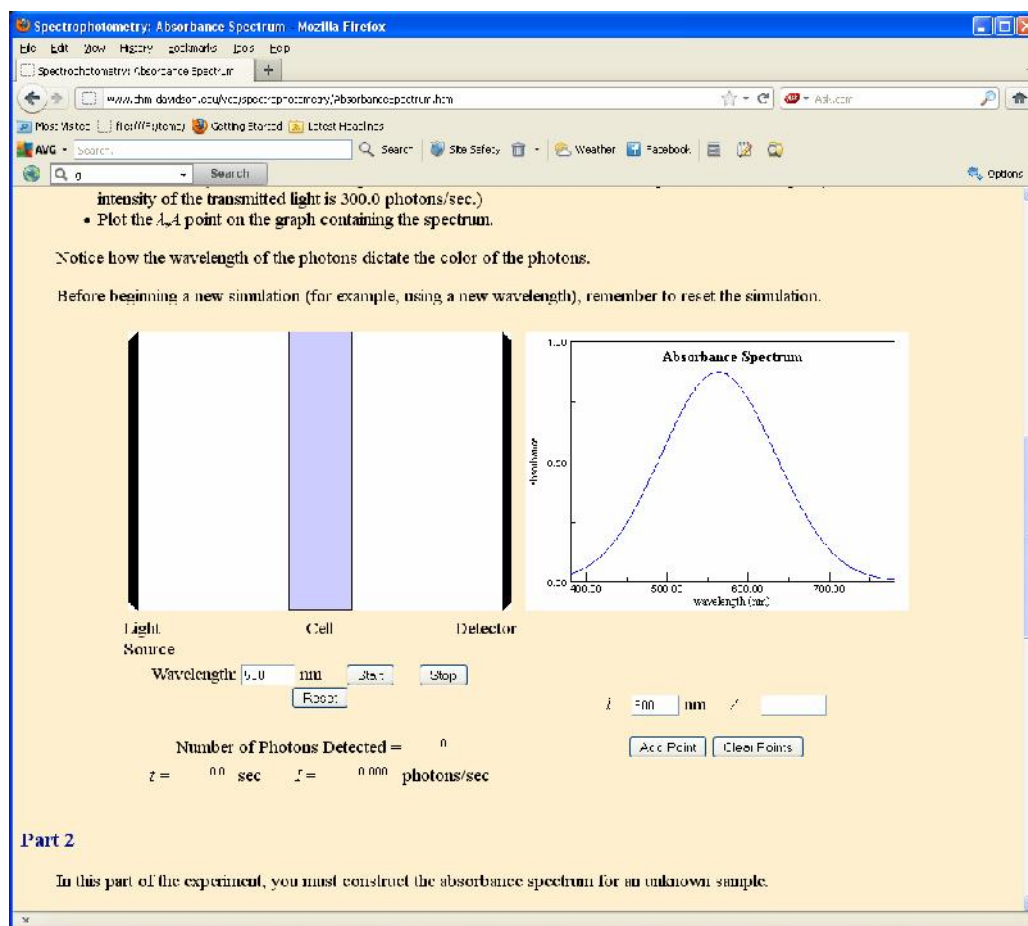


Figura 28. Virtual Chemistry Experiments by David N. Blauch - <http://www.chm.davidson.edu/vce/>

Coeficientul de corelație (*Correlation coefficient*)

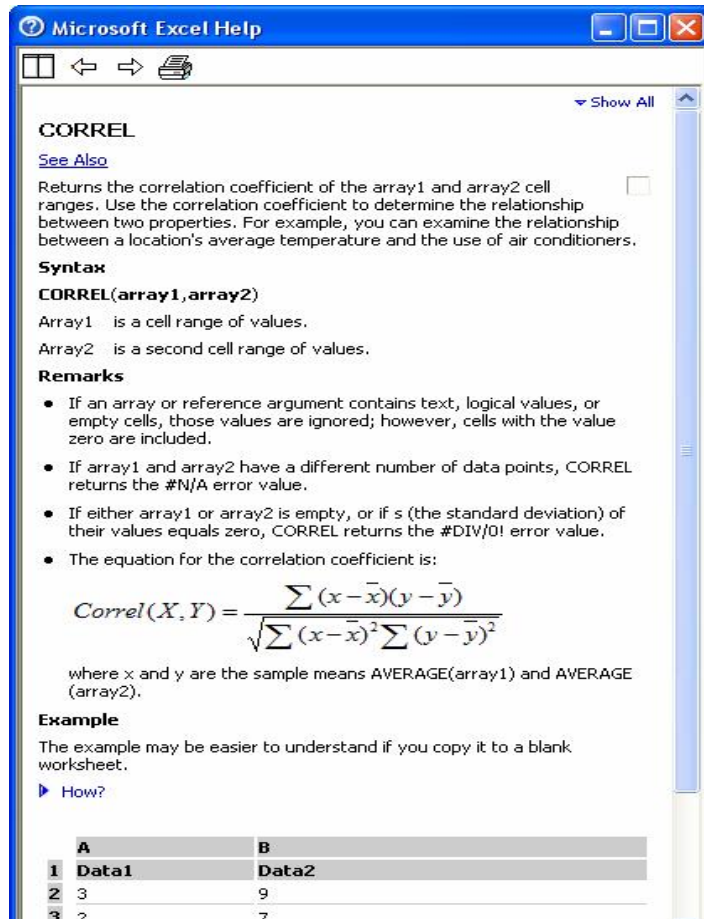
Coeficientul de corelație (Pearson) este o măsură a asocierii liniare dintre două variabile, cu alte cuvinte a gradului în care reprezentarea bivariată sub forma unei diagrame de împrăștiere se apropie de o dreaptă. Notând cu X și Y cele două variabile și cu x_i , y_i , $i=1, \dots, n$, valorile variabilelor, formula de calcul este

$$r_{XY} = \frac{\sum (x_i - \bar{X})(y_i - \bar{Y})}{\sqrt{(\sum (x_i - \bar{X})^2)(\sum (y_i - \bar{Y})^2)}}$$

Coeficientul de corelație ia valori în $[-1,+1]$ cu semnificația de *asociere pozitivă/negativă* după semnul coeficientului și de *lipsă de asociere* pentru $r_{XY} = 0$.

Exercitiu. Pentru un set de date ce reprezinta valorile a doua variabile aleatoare X și Y vom calcula in trei moduri coeficientul de corelație r_{XY} : a) folosind functia **CORREL (X,Y)** din Excel, b) folosind Excel pentru calculele directe ale formulei de mai sus, si c) folosind covarianta **COVAR (X,Y)** din Excel.

X	Y
12.6	0.42365
12.7	1.692047
12.8	2.963326
12.9	4.22442
13	5.462171
13.1	6.663465
13.2	7.81537
13.3	8.905278
13.4	9.921037
13.5	10.85109
13.6	11.6846
13.7	12.41158
13.8	13.023
13.9	13.5109
14	13.8685
14.1	14.09026
14.2	14.17198
14.3	14.11084
14.4	13.90547
14.5	13.55598
14.6	13.06395
14.7	12.43248
14.8	11.66613
14.9	10.77093
15	9.754318



Varianta a)		0.775901	
Varianta b)		0.775901	
Varianta c)		0.775901	
Corelatia (X,Y)			
	Medie X	Medie Y	
	13.8	10.03771	

	Suma C	Suma D	Suma E		
	57.6555	13	424.7427		
	Numarator	Numitor			
	57.6555	74.30784			
	A	B	C	D	E
	-1.2	-9.61406	11.53687	1.44	92.43017
	-1.1	-8.34566	9.180231	1.21	69.65011
	-1	-7.07439	7.074386	1	50.04693
	-0.9	-5.81329	5.231962	0.81	33.79435
	-0.8	-4.57554	3.660432	0.64	20.93556
	-0.7	-3.37425	2.361972	0.49	11.38554
	-0.6	-2.22234	1.333405	0.36	4.938799
	-0.5	-1.13243	0.566217	0.25	1.282406
	-0.4	-0.11667	0.04667	0.16	0.013613
	-0.3	0.813378	-0.24401	0.09	0.661584
	-0.2	1.646889	-0.32938	0.04	2.712245
	-0.1	2.373869	-0.23739	0.01	5.635252
	0	2.985289	0	0	8.91195
	0.1	3.473193	0.347319	0.01	12.06307
	0.2	3.830792	0.766158	0.04	14.67496
	0.3	4.052551	1.215765	0.09	16.42317
	0.4	4.134267	1.653707	0.16	17.09216
	0.5	4.073128	2.036564	0.25	16.59037
	0.6	3.867761	2.320656	0.36	14.95957
	0.7	3.518267	2.462787	0.49	12.3782
	0.8	3.02624	2.420992	0.64	9.158127
	0.9	2.394767	2.15529	0.81	5.734909
	1	1.628419	1.628419	1	2.651749
	1.1	0.733221	0.806543	1.21	0.537613
	1.2	-0.28339	-0.34007	1.44	0.080312

$$A = X - \bar{X}; B = Y - \bar{Y}; C = A * B; D = A^2; E = B^2$$

In cazul a) se apeleaza functia **CORREL(Array1,Array2)**, unde **Array1, Array2** sunt, respectiv, zonele care conțin valorile celor două variabile (trebuie să aibă, evident, același număr de valori), adică X și Y. Mai jos este fereastra oferita prin apelul functiei CORREL. Se va indica, pe rand fiecare argument in parte: X și Y. Rezultatul obtinut este urmatorul: $r_{XY} = 0.775901$.

In cazul b) trebui sa se realizeze calculul direct, adică este nevoie sa se utilizeze 5 vectori A, B, C, D, E definiti tinand seama de expresia din formula coeficientului de corelatie r_{XY} . Deasupra tabelului de mai sus in care se calculeaza cei 5 vectori se calculeaza valorile intermediare din structura expresiei coeficientului de corelatie și se va obtine același rezultat $r_{XY} = 0.775901$.

$$r_{XY} = \frac{\sum (x_i - \bar{X})(y_i - \bar{Y})}{\sqrt{\left(\sum (x_i - \bar{X})^2\right)\left(\sum (y_i - \bar{Y})^2\right)}}$$

\downarrow A \downarrow B
 \uparrow \uparrow
 C=A*B, C=A², D=B²

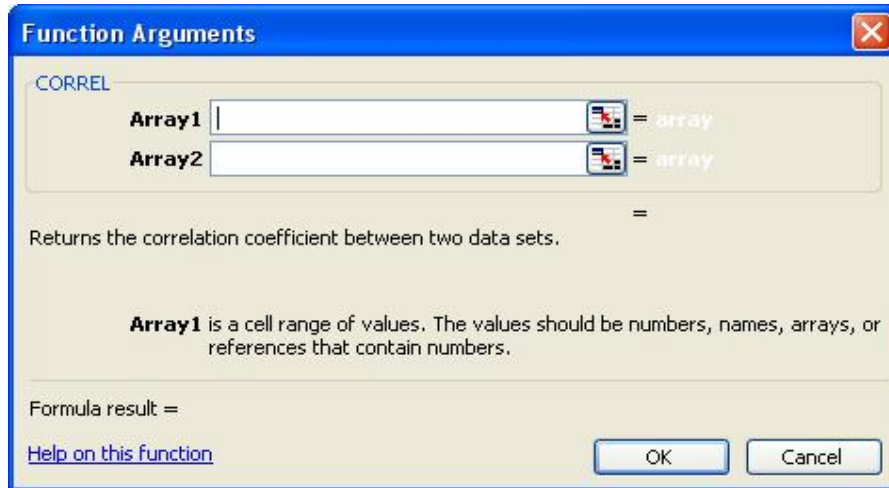


Figura 29. Fereastra oferita de functia CORREL

Cazul c). Calculul coeficientul de corelație al celor doi vectori de date se poate exprima si folosind formula de mai jos:

$$r_{XY} = \frac{Cov(X,Y)}{S_X S_Y},$$

unde $Cov(X,Y)$ este *covarianța* celor doi vectori X si Y , iar S_X, S_Y sunt abaterile standard

pentru X , respectiv Y . Avem: $S_X = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{n}}$ si $S_Y = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2}{n}}$..

Covarianța (Covariance)

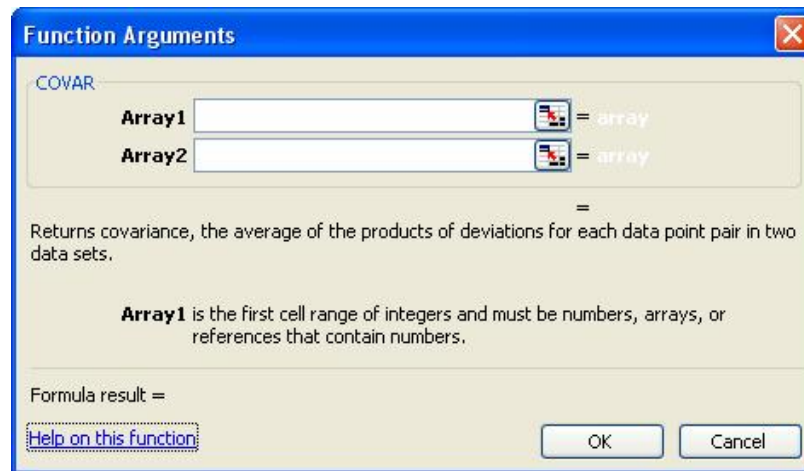
Coeficientul de covarianța este o măsură a asocierii liniare dintre două variabile X si Y ,

$$Cov(X,Y) = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{n},$$

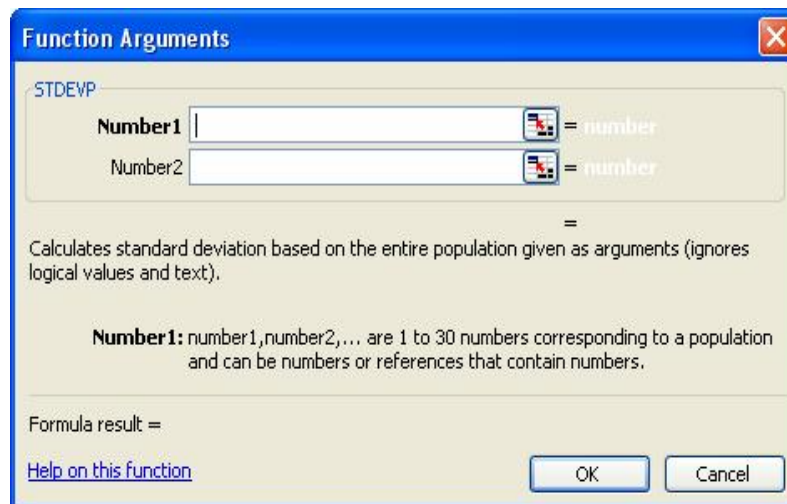
unde \bar{x} și \bar{y} reprezintă mediile vectorilor X și Y .

Calculul covarianței folosind funcția statistică din Excel, se face prin apelul funcției

COVAR(Array1,Array2), unde **Array1**, **Array2** sunt, respectiv, zonele care conțin valorile celor două variabile (trebuie să aibă, evident, același număr de valori), adică X și Y.

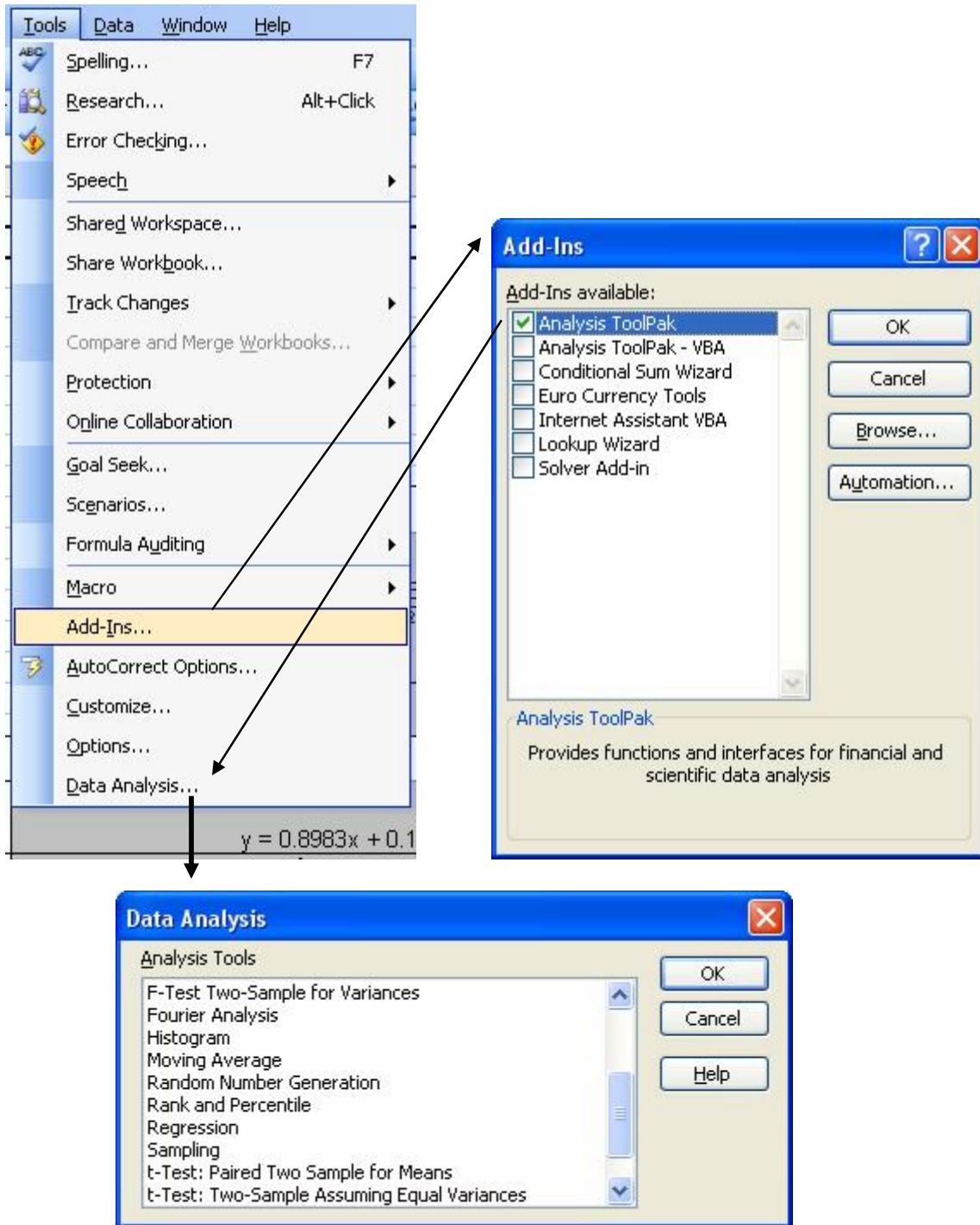


Pentru calculul abaterilor standard S_X , S_Y se apelează funcția **STDEVP(number1, number2, ...)**, number1, number2, ... are 1 to 30 number arguments corresponding to a population. You can also use a single array or a reference to an array instead of arguments separated by commas.



În acest fel, și în cazul c) se va obține același rezultat $r_{XY} = 0.775901$.

Pentru diverse probleme complexe ce necesită anumite *calcule statistice*, trebuie să se cunoască și să se înțeleagă semnificația termenilor și calculelor statistice corespunzătoare și apoi să se utilizeze *instrumentele statistice* (*Analysis ToolPak*, *Analysis ToolPak – VBA*, *Solver Add-in*, etc.) oferite de programul Excel. Acest lucru este valabil și în cazul problemelor ce necesită rezolvarea ecuațiilor și a sistemelor. Trebuie să se utilizeze meniul **Tools** → *Add-Ins* (va apărea submeniul **Data Analysis** în meniul **Tools**):



Despre programul Microsoft Office Excel (versiunea 2007- 2010)

In comparatie cu versiunea **Microsoft Office Excel versiunea 2003-2007** ce ofera pentru o foaie de calcul (sheet) dimensiune **65536R x 256 C** (linii si coloane: se actioneaza simultan tastele **<CTRL>+ <↓>**, respectiv **<CTRL>+ <→>**) si extensia pentru fisierul output (registru, agenda – work) este data de **.xls**, noua versiune 2007-2010

ofera pentru o foaie de calcul (sheet) cu dimensiunea mult mai mare **1048576R x 16384C** si extensia sub forma **.xlsx**. Referitor la formatul acestei extensii, trebuie sa facem observatia ca in practica, un utilizator care lucreaza cu *versiunea veche* Excel 2003-2007 si deschide un fisier cu acest format, trebuie sa se asigure ca in *versiunea noua* Excel 2007-2010 este neaparat necesar sa se salveze pentru versiunea Excel 2003-2007.

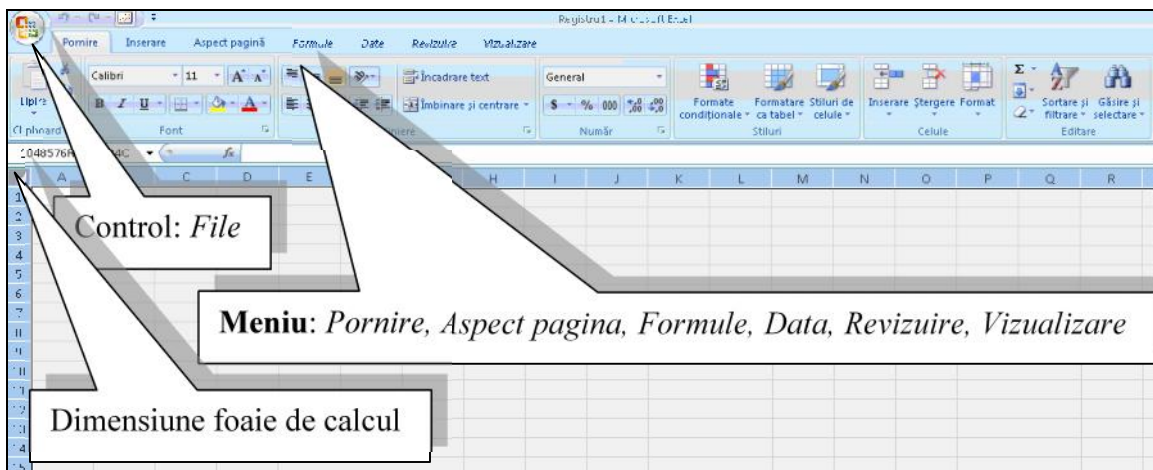
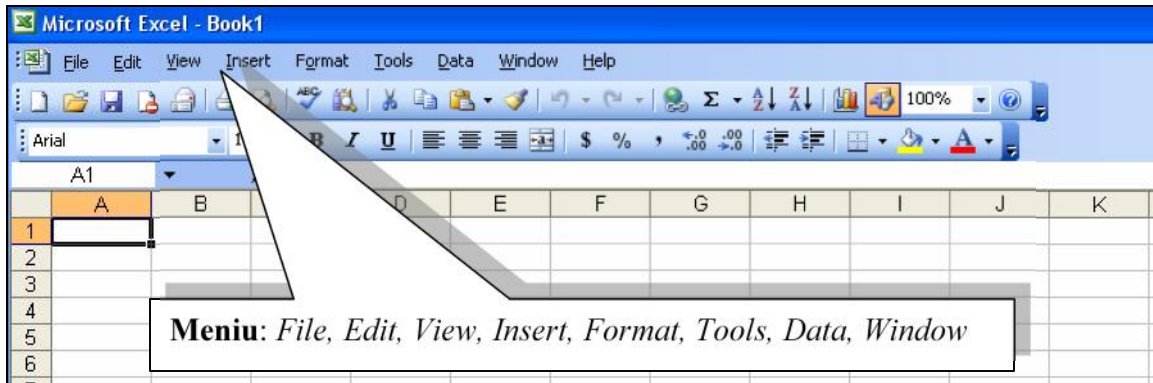
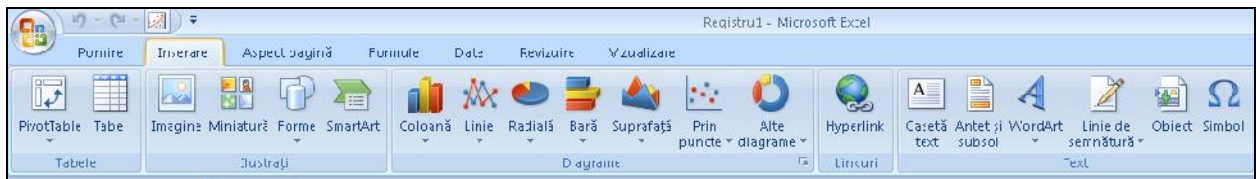


Figura 30. Meniurile principale pentru versiunile Excel 3003-2007 si 2007-2010

Meniul PORNIRE



Meniul INSERARE



Meniul FORMULE: Financiar, Logica, Text, Date, Cautare si referinte., Matematica si trigonometrie , Alte functii (Statistica, Inginerie, Cub, Informatii)



Meniul DATE



Funcții: Matematica si trigonometrie

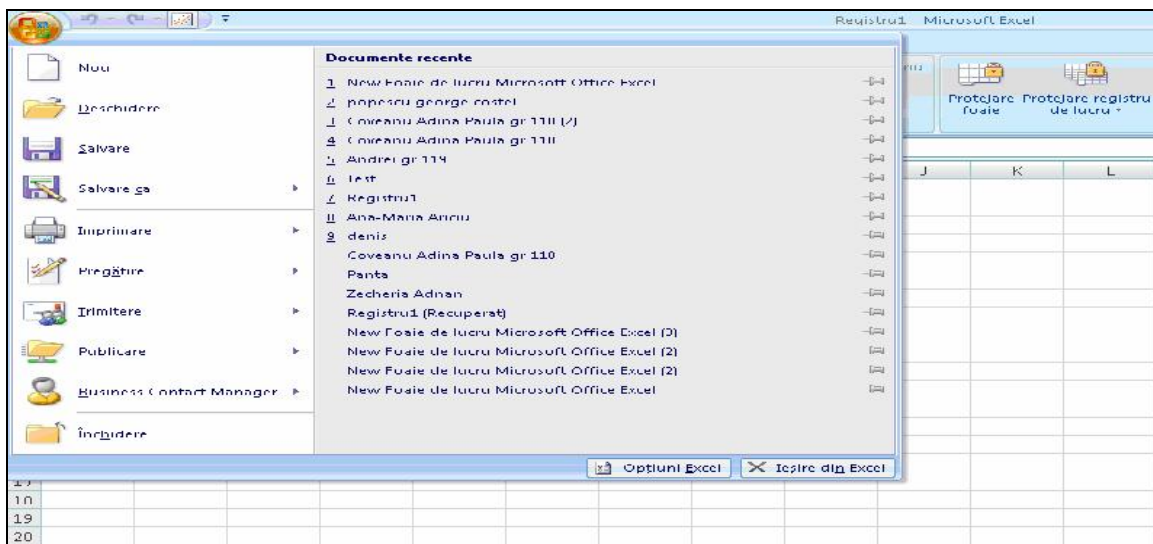
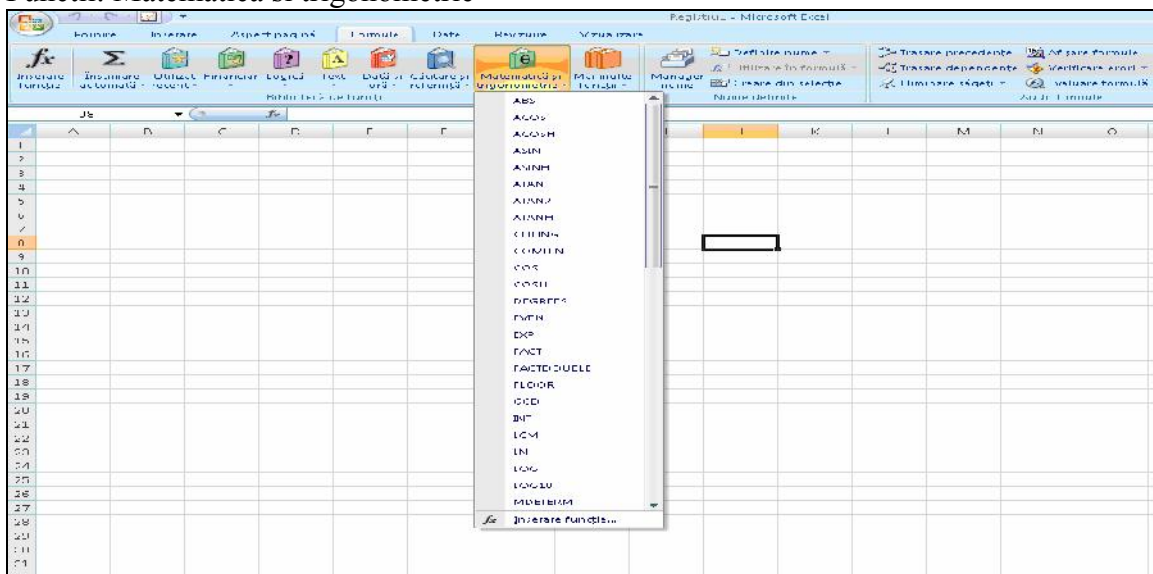


Figura 31. Centrul de Control: File

Regresia liniară (*Regression, Linear Regression*)

Date fiind valorile observate pentru două variabile aleatoare X și Y , fie acestea (x_i, y_i) , $i=1, \dots, n$, prin *funcție de regresie* se va înțelege acea funcție $Y = f(X)$ care aproximează cel mai bine setul de date observate. De regulă, criteriul ales este dat de *metoda celor mai mici pătrate* (MCMMP), adică acea funcție f pentru care se minimizează suma patratelor erorilor între valorile măsurate și cele estimate (*procedeu de fitare*), adică suma

$$S = \sum_{i=1}^n [y_i - f(x_i)]^2$$

Dacă f este o *funcție liniară*, atunci se obține *regresia liniară*, reprezentată grafic printr-o dreaptă (*dreapta de regresie*). Dreapta de regresie, împreună cu abaterile standard ale variabilelor X și Y , sau cu coeficientul de corelație, pot constitui o rezumare rezonabilă a distribuției comune a celor două variabile X și Y . Adecvanța modelului liniar este mai bună atunci când diagrama de împrăștiere are formă de elipsă.

Metoda celor mai mici pătrate (MCMMP)

Dependența funcțională a unei variabile aleatoare Y (*dependentă-efect*) față de altă variabilă X (*independentă-cauză*) poate fi studiată empiric, pe cale experimentală, efectuându-se o serie de măsurători asupra variabilei Y pentru diferite valori ale variabilei X . Rezultatele se pot prezenta sub formă de tabel sau grafic.

Problema care apare în acest caz este de a găsi *reprezentarea analitică* a dependenței funcționale căutate (*procedeu de fitare*), adică de a alege o expresie (*formulă sau model matematic*) care să descrie rezultatele experimentului printr-un model matematic.

Formula se alege dintr-o mulțime de formule determinate, de exemplu:

- $y = ax + b$ (*dreapta*),
- $y = ax^2 + bx + c$ (*parabola*),
- $y = ae^{bx} + c$ (*exponentiala*),
- $y = a + b \sin(\omega t + \varphi)$ (*sinusoida*).

În urmărire, problema constă în a determina *parametrii* a , b , c , etc. în timp ce formula (expresia analitică) este cunoscută dinainte, ca urmărire a unor considerente teoretice sau după forma prezentării grafice a datelor, în mod empiric.

Să considerăm, cazul general când avem p parametri, și astfel vom nota dependența funcțională prin

$$y = f(x; a_0, a_1, \dots, a_p)$$

Parametri a_0, a_1, \dots, a_p nu se pot determina exact pe baza valorilor empirice y_1, y_2, \dots, y_n ale funcției, deoarece acestea din urmă conțin erori aleatoare. Problema reprezintă obținerea unei estimări "*suficient de bune*".

Formularea problemei

Dacă toate măsurătorile valorilor variabilei Y sunt y_1, y_2, \dots, y_n , atunci estimațiile parametrilor a_0, a_1, \dots, a_p se determină din condiția ca suma pătratelor abaterilor valorilor măsurate y_k de la cele calculate $f(x_k; a_0, a_1, \dots, a_p)$ să ia valoarea minimă, adică să fie minimă expresia

$$S = \sum_{k=1}^n [y_k - f(x_k; a_0, a_1, \dots, a_p)]^2$$

Considerația formulată se păstrează și în general, pentru determinarea parametrilor unei funcții de mai multe variabile (2, 3, etc.), adică o variabilă dependentă (efect) și mai multe variabile independente (cauze). De exemplu, pentru variabila Z (efect) ce depinde de două variabile independente (cauze) X și Y , adică $Z=f(X, Y)$, estimațiile parametrilor a_0, a_1, \dots, a_p se determină din condiția ca expresia

$$S = \sum_{k=1}^n [z_k - f(x_k, y_k; a_0, a_1, \dots, a_p)]^2$$

să fie minimă.

Determinarea valorilor parametrilor a_0, a_1, \dots, a_p , se face prin aplicarea condițiilor de obținere a *valorii minime* în derivatele parțiale ale funcției S considerată în variabilele a_0, a_1, \dots, a_p , adică funcția cu p variabile $S(a_0, a_1, \dots, a_p)$. Obținerea acestor valori înseamnă rezolvarea sistemului de p ecuații cu p necunoscute.

$$\frac{\partial S}{\partial a_0} = 0, \quad \frac{\partial S}{\partial a_1} = 0, \quad \dots, \quad \frac{\partial S}{\partial a_p} = 0.$$

Dreapta de regresie

În cazul modelului liniar (cel mai simplu) se studiază numai două variabile X (cauza), Y (efect) și se dorește găsirea dependenței $Y = f(X)$, unde $f(x) = ax + b$ este o dependență liniară (*funcție de gradul I*) cu $p=2$ parametri a și b .

În urma celor n probe (*masuratori, observatii*) se cunosc datele (x_i, y_i) , $i=1, \dots, n$ și trebuie să se determine coeficienții a și b astfel încât suma

$$S = \sum_{i=1}^n [y_i - (ax_i + b)]^2$$

să fie minimă. Condițiile de obținere a parametrilor a și b sunt:

$$\begin{cases} \frac{\partial S}{\partial a} = 0 \\ \frac{\partial S}{\partial b} = 0 \end{cases}, \text{ ceea ce conduce la sistemul de 2 ecuații cu 2 necunoscute:}$$

$$\begin{cases} 2 \sum_{i=1}^n [y_i - (ax_i + b)](-x_i) = 0 \\ 2 \sum_{i=1}^n [y_i - (ax_i + b)] = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} -2 \sum_{i=1}^n x_i y_i + 2 \sum_{i=1}^n a x_i^2 + 2 \sum_{i=1}^n b x_i = 0 \\ 2 \sum_{i=1}^n y_i - 2 \sum_{i=1}^n a x_i - 2 \sum_{i=1}^n b = 0 \end{cases}$$

Se notează: $\sum_{i=1}^n x_i y_i = S_{xy}$ $\sum_{i=1}^n x_i^2 = S_{xx}$ $\sum_{i=1}^n x_i = S_x$ $\sum_{i=1}^n y_i = S_y$ și sistemul de ecuații

devine:

$$\begin{cases} S_{xy} - aS_{xx} - bS_x = 0 \\ S_y - aS_x - nb = 0 \end{cases} . \text{ Se obțin următoarele expresii pentru cei doi parametri a și b:}$$

$$a = \frac{S_x S_y - n S_{xy}}{(S_x)^2 - n S_{xx}} \quad \text{și} \quad b = \frac{1}{n} (S_y - a S_x)$$

Cei doi parametri ai funcției model $f(x) = ax + b$ reprezintă:

- a - panta dreptei de regresie, adică $a = \text{tg}(\alpha)$, unde α este unghiul dintre graficul funcției f și axa OX (absciselor);
- b - valoarea pe axa OY unde graficul funcției f intersectează axa OY (ordonatelor).

Trebuie să facem observația că indiferent de gradul de împrăștiere al punctelor, întotdeauna se poate găsi o *dreaptă de regresie*, dar în cazul unei dispersii mari aceasta devine inutilă. De aceea un studiu preliminar al distribuției punctelor (norul de puncte) se impune cu necesitate.

Calitatea unei drepte de regresie poate fi analizată după *coeficientul de determinare* R^2 (*R-squared value on chart, pătratul coeficientului de corelație multiplă*) ce are valori în intervalul $[0,1]$ și se calculează cu relația:

$$R^2 = 1 - \frac{\sum_{i=1}^n [y_i - f(x_i)]^2}{\sum_{i=1}^n [E(f(x)) - f(x_i)]^2}, \text{ unde } E(f(x)) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f(x_i).$$

O valoare 1 pentru acest coeficient are semnificația că funcția model f explică întreaga variabilitate (dependentă) a lui y , iar valoarea 0 că nu există nici o relație liniară între variabila Y și variabila X . O valoare de 0.5 a lui R^2 poate fi interpretată în sensul că aproximativ 50% din variația variabilei Y poate fi determinată de către variabila independentă X .

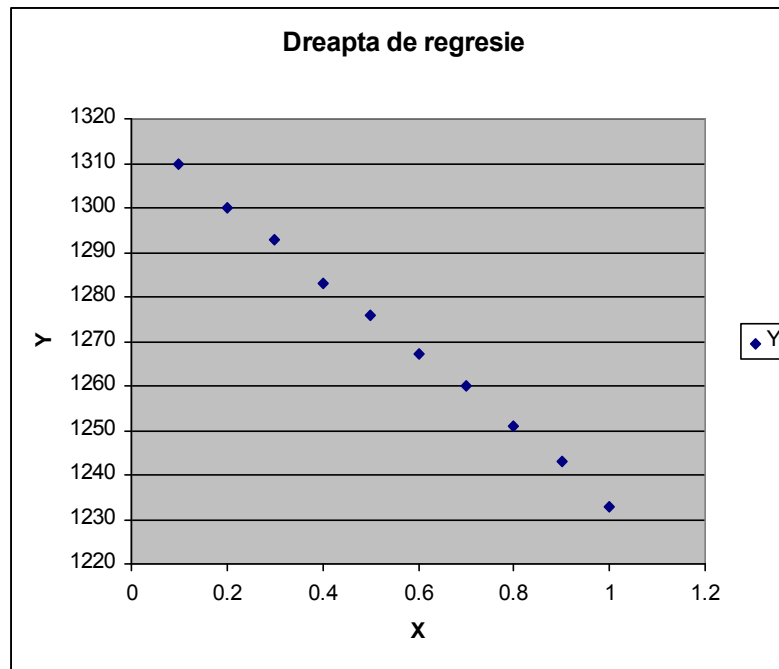
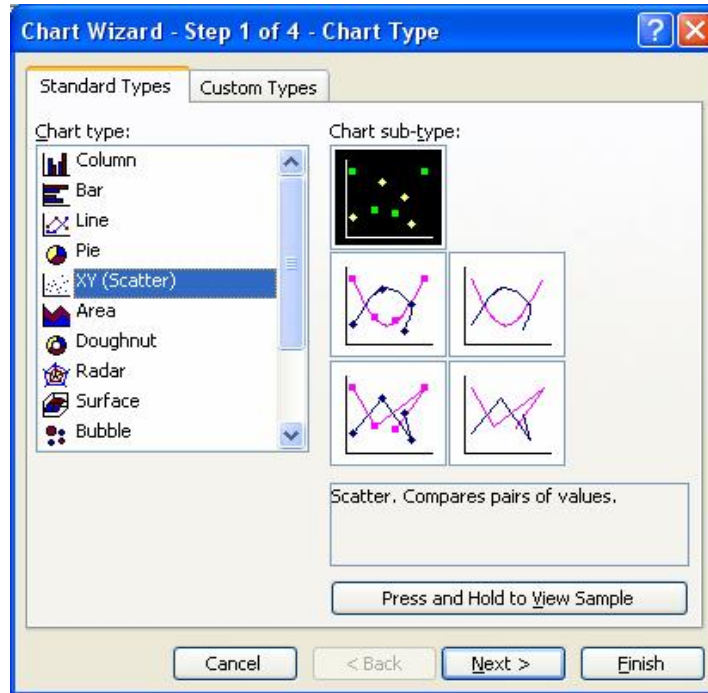
EXEMPLE

Exemplul 1.

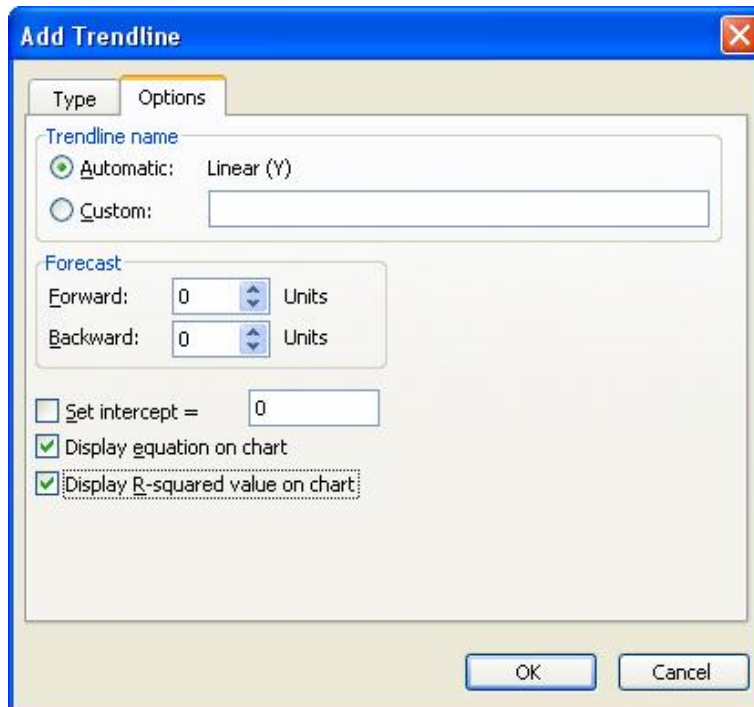
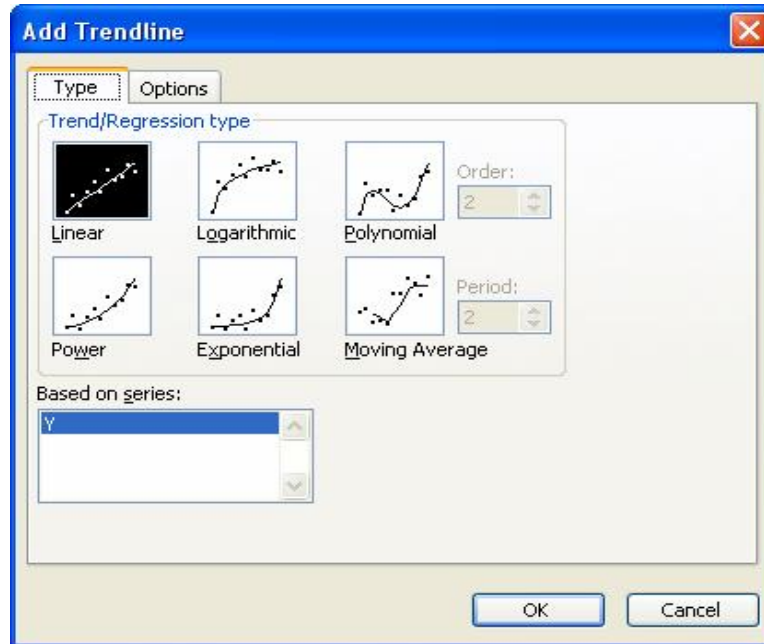
Folosind programul Excel să se determine *dreapta de regresie* pentru două variabile X și Y (de exemplu, în cadrul unui proces electric: *variabila intensitate* $I(\text{mA})$ și *variabila Tensiune* $U(\text{mV})$ ce depinde de aceasta) și să se obțină *calitatea aproximării* (fiterii) prin calculul *coeficientului de determinare* R^2 .

Intr-o foaie de calcul Excel presupunem că apar valorile măsurate pentru variabilele X și Y . Pentru obținerea dreptei de regresie și a coeficientului de determinare R^2 , trebuie să se parcurgă următorii pași:

Pasul 1. Reprezentarea norului de puncte (diagrama de imprastiere) pentru variabilele X si Y. Pentru acest lucru trebuie sa se selecteze valorile aflate in cele 2 coloane ale celor 2 variabile, se actioneaza **Insert → Chart** si se alege tipul de grafic **XY (Scatter)** (*Standard Types*), de unde din cele 5 variante de grafice se opteaza pentru prima varianta (*Scatter-Compares pairs of values*); se parcurg etapele pentru a genera graficul respectiv, si care apare mai jos;



Pasul 2. Determinarea și reprezentarea dreptei de regresie. Se selectează graficul obținut la pasul 1 (norul de puncte) și se acționează **Chart → Add Trendline** de unde se alege tipul **Linear (Standard Types)**, Eticheta **Add Trendline Options** este prezentată în figura următoare și permite definirea altor atribute ale liniei de trend: **Display equation on chart** – marcarea boxei de control are efectul trecerii pe grafic a ecuației estimate, **Display R-squared value on chart** – este utilă pentru afișarea coeficientului de determinare R^2 (pătratul coeficientului de corelație multiplă).



În urma apariției graficului ce reprezintă dreapta de regresie, se obțin următoarele rezultate:

$$y = f(x) = -83.636x + 1317.6, a = -83.636, b = 1317.6 \text{ și } R^2 = 0.999.$$

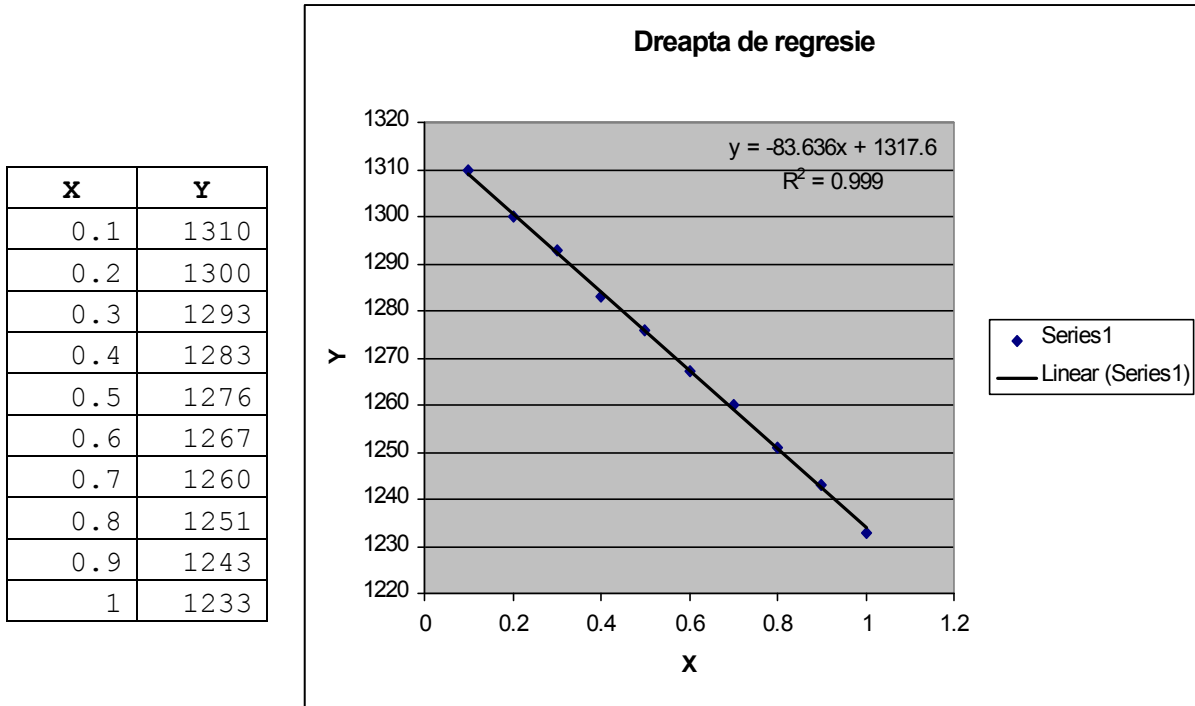


Figura 32. Setul de valori și dreapta de regresie (modelul liniar)

Trebuie să precizăm că programul Excel oferă prin **Trandine** mai multe tipuri de regresii (modele liniare și neliniare):

- *Linear* – modelul liniar (regresia simplă), $y = a + bx$.
- *Polynomial* – modelul polinomial de ordin 2, 3, 4, 5, sau 6,

$$y = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_kx^k.$$
- *Logarithmic* – modelul logaritmic, $y = a + b \ln x$.
- *Exponential* – modelul exponențial, $y = ae^{bx}$
- *Power* – modelul putere, $y = ax^b$.
- *Moving Average* – modelul de tip MA (medii glisante), în care se calculează o serie nouă cu valori obținute ca medie aritmetică a valorilor din seria inițială:

$$y_n = (x_n + x_{n-1} + \dots + x_{n-k+1})/k,$$
 unde k este ordinul modelului. Este modelul prin care se elimină influențele pe termen foarte scurt sau scurt. Pentru o alegere corectă se poate utiliza informația cunoscută din cercetări anterioare sau cea furnizată vizual de aspectul norului de puncte.

Exemplul 2.

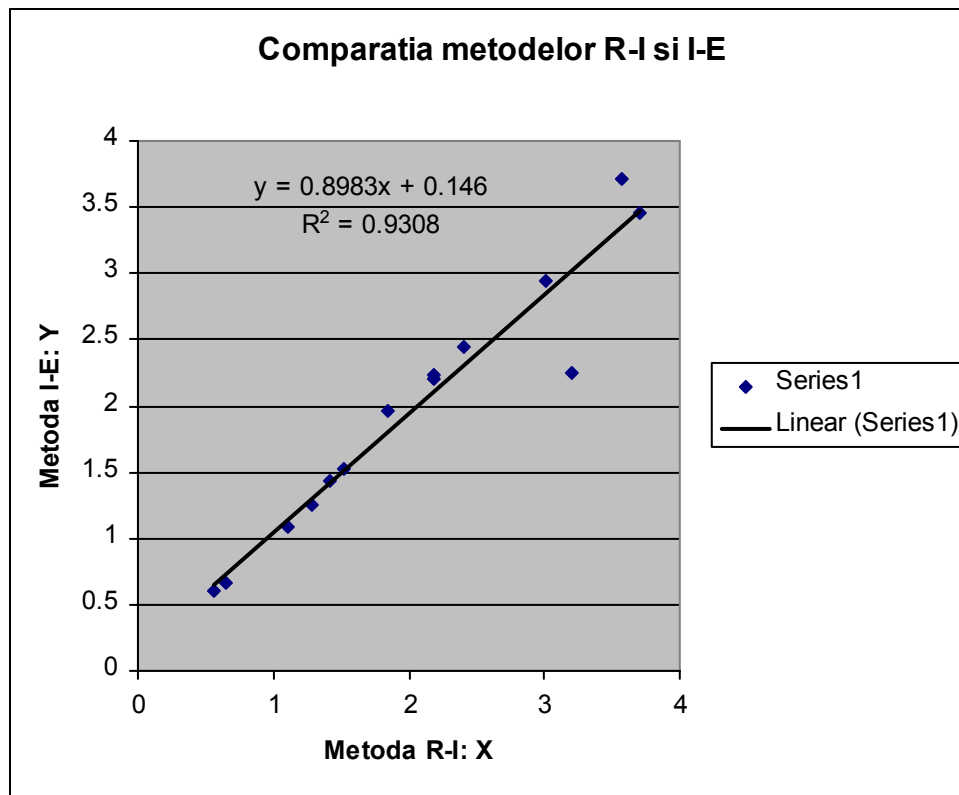
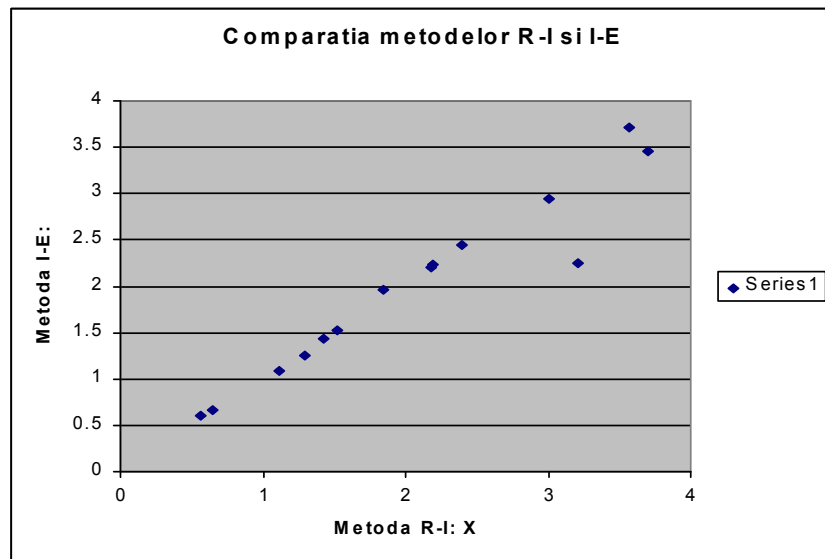
Pentru dozarea unui antibiotic într-un lichid biologic se propun două metode: o metodă *radio-imunologică* (R-I) și o metodă *imuno-enzimatică* (I-E). Se realizează testarea

comparativă a celor două metode. Datele pentru cele două metode sunt prezentate în tabelul de mai jos. Coeficientul de corelație între vectorii R-I (X) și I-E (Y). Dreapta de regresie și coeficientul de determinare.

Coeficientul de corelație se obtine apeland functia Excel **CORREL (X,Y) = 0.964795**. In urma aparitiei graficului ce reprezinta dreapta de regresie, se obtin urmatoarele rezultate:

$$y = f(x) = 0.8983x + 0.146, a = 0.8983, b = 0.146 \text{ si } R^2 = 0.9308.$$

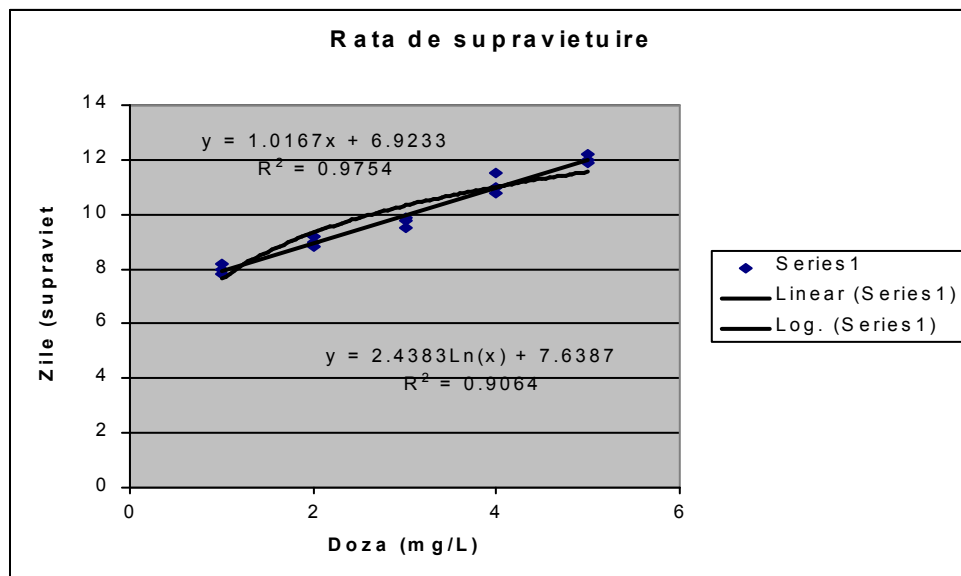
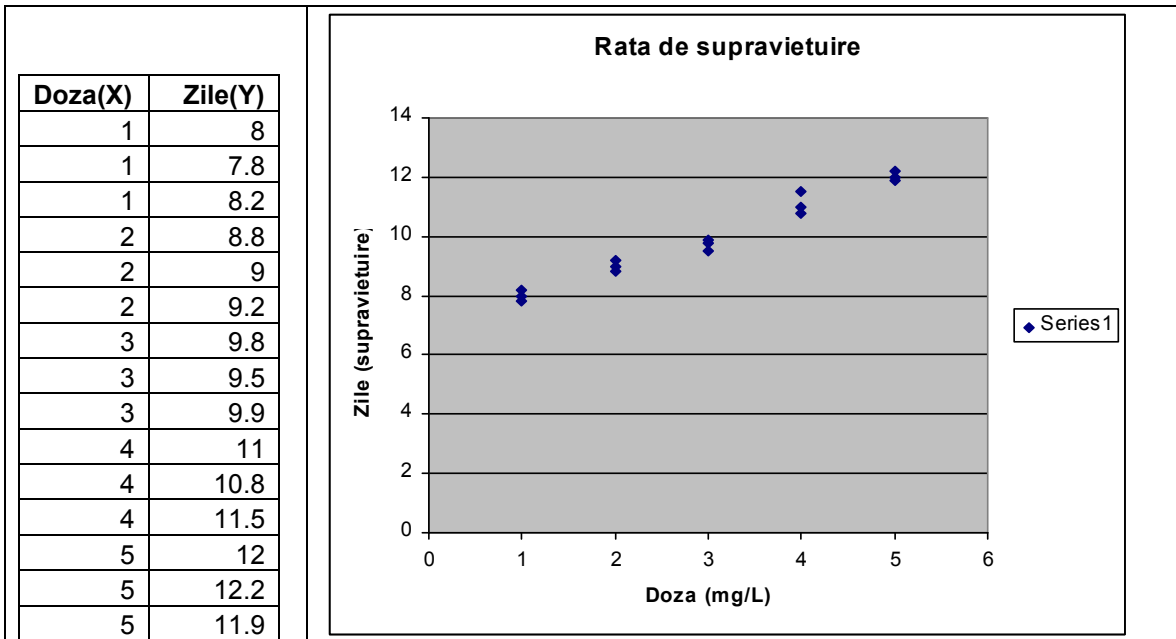
X	Y
0.56	0.60
0.65	0.67
1.11	1.08
1.29	1.25
1.42	1.44
1.52	1.53
1.84	1.96
2.18	2.21
2.19	2.23
2.40	2.44
3.01	2.95
3.21	2.25
3.57	3.71
3.70	3.46



Exemplul 3.

Pentru studierea efectului unei anumite *substanțe medicamentoase* se injectează aleator cu diferite doze 15 șoareci. Se urmărește *numărul de zile de supraviețuire* la șoareci. Analizând datele, se poate trage concluzia că rata de supraviețuire crește liniar în funcție de doza injectată? Sa se studieze reprezentarea norului de puncte si sa se compare *modelul liniar* si *modelul exponential*.

Rezolvare.



In cazul modelului linear (dreapta de regresie) se obtin: $y = 1.0167 x + 6.9233$, si $R^2 = 0.9308$, iar in cazul nelinier (logaritmic) avem $y = 2.4383 \text{ Ln}(x) + 7.6387$, si $R^2 =$

0.9064. In concluzie, deoarece cazul liniar (dreapta de regresie) ofera $R^2 = 0.9308$, coeficientul de determinare mai mare, acesta este mai bun in aproximare.

Bibliografie

1. Lucian Boiculese - Biostatistica teme , Scoala doctorala, UMF Iasi
2. Lucia Căbulea, Nicoleta Breaz, Interpretarea statistică a informațiilor. Elemente de data mining și prognoză, Modul de instruire nr.7, Universitatea “1 decembrie 1918” Alba Iulia,
3. Valentin Clocotici, Dicționar explicativ de statistică (online), Universitatea “A.I.Cuza” Iasi, <http://profs.info.uaic.ro/~val/statistica/StatGloss.htm>
4. Alexandra Fotis, <http://anale-informatica.tibiscus.ro/download/lucrari/1-2-13-Fortis.pdf>
5. Leonard Mihaly Cozmuta, Prelucrarea datelor experimentale, <http://chimie-biologie.ubm.ro/Cursuri%20online/MIHALY%20COZMUTA%20LEONARD/Prelucrarea%20datelor%20experimentale.pdf>
6. Mihai Miron, Liliana Miron, Masurari electrice si electronice, Brasov. 2003, <http://www.afahc.ro/invatamant/electro/mee.pdf>
7. <http://ebooks.unibuc.ro/Fizica/Sabina/2.pdf>
8. <http://www.phys.ubbcluj.ro/~daniel.andreica/pdf/Mec-CURS/01-INTRODUCERE-IN-CALCULUL-ERORILOR.pdf>
9. <http://www.phys.ubbcluj.ro/~dana.maniu/Laborator%20Optica/Calcul%20de%20erori.pdf>
10. <http://www.utgjiu.ro/math/mbuneci/book/mn2007/c04.pdf>
11. <http://cs.upm.ro/~bela.finta/.files/carti/Numerika.pdf>
12. Peter J. Steinbach, Two-Dimensional Distributions of Activation Enthalpy and Entropy from Kinetics by the Maximum Entropy Method, Biophysical Journal Volume 70 March 1996, pp. 1521-1528, <http://www.ncbi.nlm.nih.gov/pmc/articles/PMC1225079/pdf/biophysj00049-0431.pdf>
13. Joseph W. Ochterski, Thermochemistry in Gaussian, http://www.gaussian.com/g_whitepap/thermo.htm
14. Marjorie Olmstead, <http://courses.washington.edu/phys431/index.php>
15. Kai Oliver Arras, An Introduction To Error Propagation, 1998, <http://www.nada.kth.se/~kai-a/papers/arrasTR-9801-R3.pdf>
16. Peter Keusch, University of Regensburg, <http://www.demochem.de/eyr-e.htm>
17. David W. A. Bourne, Pharmacokinetics and Biopharmaceutics, (Java Applets - On line Graphs, JavaScript Calculators Online), <http://www.boomer.org/c/p1/>
18. David W. A. Bourne, Mathematical modeling of pharmacokinetic data, Technomic Publishing Co., ISBN 1-56676-204-9, 1995
19. M. Vlada, pagina principala, http://www.unibuc.ro/prof/vlada_m/
20. M. Vlada, Birotica.Tehnologii multimedia, Editura Universitatii din Bucuresti, 2004
21. M. Vlada, on-line – <http://ebooks.unibuc.ro/informatica/Birotica/>
22. M. Vlada, on-line – <http://ebooks.unibuc.ro/informatica/eureka/>